

## ОПЕРАТОРЫ РОТЫ — БАКСТЕРА ВЕСА 0 НА ПРОСТОЙ НЕЛИЕВОЙ АЛГЕБРЕ МАЛЬЦЕВА.

М. Е. Гончаров

**Аннотация.** Получено полное описание операторов Роты — Бакстера веса 0 на простой нелиевой алгебре Мальцева над полем комплексных чисел. Описание дано с точностью до действия группы автоморфизмов алгебры и умножения на ненулевой скаляр.

DOI 10.33048/smzh.2026.67.105

**Ключевые слова:** оператор Роты — Бакстера, алгебра Мальцева, автоморфизмы алгебры Мальцева.

Операторы Роты — Бакстера получили широкую известность после работы Бакстера [1], где данные операторы возникли как формализм при изучении операторов интегрирования. В течение долгого времени операторы Роты — Бакстера изучались преимущественно на коммутативных ассоциативных алгебрах в рамках задач теории вероятностей и комбинаторики [2]. Мощный импульс к изучению операторы Роты — Бакстера получили в 80-х гг., когда выяснилась глубокая связь между операторами Роты — Бакстера веса 0 и кососимметрическими решениями классического уравнения Янга — Бакстера [3]. Кроме того, к данному моменту обнаружены глубокие связи операторов Роты — Бакстера с теорией чисел, теорией операд и, в частности, пре- и посталгебрами [4].

Одним из важнейших и нетривиальных направлений исследований в данной области является описание операторов Роты — Бакстера на важнейших классах алгебр. К настоящему моменту операторы Роты — Бакстера различных весов на алгебре Ли  $sl_2(\mathbb{C})$  изучались в работах [5, 6], на алгебре матриц  $M_2(\mathbb{C})$  — в работах [7, 8]. Классификация кососимметрических операторов Роты — Бакстера нулевого веса на алгебре  $M_3(\mathbb{C})$  приведена В. В. Соколовым [9]. В работе [10] были классифицированы нерасщепляемые операторы Роты — Бакстера ненулевого веса на алгебре матриц  $M_3(F)$ , где  $F$  — алгебраически замкнутое поле характеристики 0. Операторы матриц нулевого веса на  $M_3(F)$  изучались в работе [11]. Лиевы операторы Роты — Бакстера на алгебре Свидлера  $H_4$  (более известной как 4-мерная некокоммутативная алгебра Хопфа) были описаны в работе [12]. В неассоциативном случае также стоит отметить работу [13], в которой получено описание операторов Роты — Бакстера (как нулевого, так и ненулевого весов) на простой 4-мерной йордановой алгебре  $D_t$ .

Алгебры Мальцева были введены А. И. Мальцевым [14] как касательные алгебры локальных аналитических луп Муфанг. Они являются обобщением алгебр Ли, и их теория достаточно хорошо развита [15]. Важным примером

---

Исследование выполнено за счет гранта Российского научного фонда № 23-71-10005, <https://rscf.ru/project/23-71-10005/>.

нелинейной алгебры Мальцева является векторное пространство  $\mathbb{M}$  элементов с нулевым следом расщепляемой алгебры Кэли — Диксона относительно операции коммутирования в качестве умножения [16]. Более того, над полем  $\mathbb{C}$  алгебра  $\mathbb{M}$  является единственной простой конечномерной алгеброй Мальцева, не являющейся алгеброй Ли.

В данной работе дается полное описание операторов Роты — Бакстера веса 0 на простой нелинейной комплексной алгебре Мальцева  $\mathbb{M}$  (теорема 6). Описание дается с точностью до действия группы автоморфизмов алгебры  $\mathbb{M}$  и умножения на скаляр.

### 1. Предварительные результаты

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ.** Пусть  $A$  — произвольная алгебра над полем  $F$ ,  $R : A \rightarrow A$  — линейное отображение,  $\lambda \in F$  — скаляр. Отображение  $R$  называется *оператором Роты — Бакстера веса  $\lambda$* , если для любых  $x, y \in A$  выполнено:

$$R(x)R(y) = R(R(x)y + xR(y) + \lambda xy).$$

Заметим, что в случае  $\lambda \neq 0$  можно рассматривать операторы веса 1, так как для любого  $\alpha \neq 0$  оператор  $\alpha R$  является оператором Роты — Бакстера веса  $\alpha\lambda$ . Таким образом, умножая на скаляр, можем получать любой ненулевой вес. Данное замечание сводит изучение операторов Роты — Бакстера к двум различным случаям, а именно нулевого и ненулевого весов.

**Предложение 1** [4]. Пусть  $R$  — оператор Роты — Бакстера веса 0 на алгебре  $A$ . Тогда подпространство  $\text{Im}(R)$  является подалгеброй в  $A$ . Кроме того,  $[\text{Im}(R), \text{Ker}(R)] \subset \text{Ker}(R)$ .

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ.** Алгебра  $A$  называется *альтернативной*, если для любых  $x, y \in A$  в ней выполняются следующие тождества:

$$x^2y - x(xy) = 0, \quad (yx)x - yx^2 = 0.$$

Легко видеть, что любая ассоциативная алгебра является альтернативной. Среди альтернативных неассоциативных алгебр важную роль играет матричная алгебра Кэли — Диксона  $\mathcal{C}$ .

Пусть  $M_2(\mathbb{C})$  — алгебра  $2 \times 2$ -матриц над полем  $\mathbb{C}$ . Как векторное пространство  $\mathcal{C} = M_2(\mathbb{C})_2 \oplus vM_2(\mathbb{C})$ . Умножение в  $M_2(\mathbb{C})$  продолжается до умножения в алгебре  $\mathcal{C}$  с помощью следующих соотношений:

$$a(vb) = v\bar{a}b, \quad (vb)a = v(ab), \quad (va)(vb) = b\bar{a},$$

где  $a, b \in M_2(\mathbb{C})$ , а  $\bar{\phantom{a}}$  — стандартная инволюция алгебры  $M_2(\mathbb{C})$ , т. е.  $\bar{a} = \text{tr}(a) - a$ , где  $\text{tr}(a)$  — след матрицы  $a$ . При этом инволюция алгебры  $M_2(\mathbb{C})$  индуцирует инволюцию на  $\mathcal{C}$  следующим образом:  $\overline{a + vb} = \bar{a} - vb$ .

Известно, что над полем  $\mathbb{C}$  алгебра  $\mathcal{C}$  — единственная конечномерная простая альтернативная неассоциативная алгебра.

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ.** Антикоммутативная алгебра  $M$  называется *алгеброй Мальцева*, если для любых  $x, y, t \in M$  выполнено

$$J(x, y, xt) = J(x, y, t)x, \tag{1}$$

где  $J(x, y, z) = (xy)z + (yz)x + (zx)y$  — якобиан элементов  $x, y, z$ .

Если характеристика поля  $F$  отлична от 2, то тождество (1) эквивалентно тождеству

$$((xy)z)t + ((yz)t)x + ((zt)x)y + ((tx)y)z = (xz)(yt).$$

Любая алгебра Ли является алгеброй Мальцева. Кроме того, если  $A$  — альтернативная алгебра с умножением  $ab$ , то алгебра  $A^- = (A, [\cdot, \cdot])$  с умножением

$$[a, b] = ab - ba$$

является алгеброй Мальцева [14].

В работе [16] показано, что над полем  $\mathbb{C}$  существует единственная простая конечномерная нелиева алгебра Мальцева  $\mathbb{M}$ . Размерность алгебры  $\mathbb{M}$  равна 7, и в  $\mathbb{M}$  можно выбрать стандартный базис  $h, x, x', y, y', z, z'$  с таблицей умножения

$$\begin{aligned} [h, x] &= 2x, & [h, y] &= 2y, & [h, z] &= 2z, \\ [h, x'] &= -2x', & [h, y'] &= -2y', & [h, z'] &= -2z', \\ [x, x'] &= [y, y'] = [z, z'] = h, \\ [x, y] &= 2z', & [y, z] &= 2x', & [z, x] &= 2y', \\ [x', y'] &= -2z, & [y', z'] &= -2x, & [z', x'] &= -2y. \end{aligned}$$

Пусть  $M$  — произвольная алгебра Мальцева над полем  $\mathbb{C}$ . Для любого элемента  $x \in M$  через  $\text{ad}_x$  обозначим оператор правого умножения на элемент  $x$ , т. е. для любого  $y \in M$

$$\text{ad}_x(y) = [x, y].$$

Для любых  $x, y \in M$  определим отображение  $D_{x,y} = \text{ad}_{[x,y]} + [\text{ad}_x, \text{ad}_y] : M \rightarrow M$ . Тогда  $D_{x,y}$  является дифференцированием алгебры  $M$  [17] (такие дифференцирования называются *внутренними*). Таким образом, если  $D_{x,y}$  является нильпотентным оператором, то  $\exp(D_{x,y})$  является автоморфизмом алгебры  $M$ .

Нам понадобятся также следующие утверждения об автоморфизмах алгебры  $\mathbb{M}$ . Обозначим  $A = \text{Span}(h, x, x')$ ,  $U = \text{Span}(y, z')$ ,  $W = \text{Span}(y', z)$ . Несложно видеть, что  $A$  — подалгебра в  $\mathbb{M}$ , изоморфная  $sl_2(\mathbb{C})$ , причем  $[A, U] = U$ ,  $[A, W] = W$ .

**Предложение 2** [18, с. 498]. *Любой автоморфизм алгебры  $sl_2(\mathbb{C})$  является внутренним, т. е. для любого  $\varphi \in \text{Aut}(sl_2(\mathbb{C}))$  существует элемент  $u \in SL_2(\mathbb{C})$  такой, что  $\varphi(x) = u x u^{-1}$  для любого  $x \in sl_2(\mathbb{C})$ .*

**Следствие 1.** *Любой автоморфизм  $\varphi$  алгебры  $A$  можно продлить до автоморфизма  $\varphi_M$  алгебры  $\mathbb{M}$  так, что ограничение  $\varphi_M$  на подалгебру  $A$  совпадает с  $\varphi$ , а также  $\varphi_M(U) = U$  и  $\varphi_M(W) = W$ .*

**Доказательство.** Пусть  $\mathcal{C} = M_2(\mathbb{C}) \oplus vM_2(\mathbb{C})$  — матричная алгебра Кэли — Диксона.

Определим на  $\mathcal{C}$  новую операцию умножения  $[x, y] = xy - yx$ , относительно этой операции векторное пространство  $\mathcal{C}$  превращается в алгебру Мальцева  $\mathcal{C}^{(-)}$ . Подпространство  $\mathbb{C}E$ , где  $E$  — единица алгебры  $\mathcal{C}$ , является центром  $\mathcal{C}^{(-)}$ , а фактор-алгебра  $\mathcal{C}^{(-)}/\mathbb{C}E$  будет изоморфна алгебре  $\mathbb{M}$  [17]. При этом автоморфизм  $\psi$  между  $\mathcal{C}^{(-)}/\mathbb{C}E$  и  $\mathbb{M}$  задается как

$$\psi(\pi(e_{11} - e_{22})) = h, \quad \psi(\pi(e_{12})) = 2x, \quad \psi(\pi(e_{21})) = 2x', \quad \psi(\pi(v e_{11})) = 2z',$$

$$\psi(\pi(ve_{12})) = 2y', \quad \psi(\pi(ve_{21})) = 2y, \quad \psi(\pi(ve_{22})) = 2z,$$

где  $\pi : \mathcal{C}^{(-)} \rightarrow \mathcal{C}^{(-)}/\mathbb{C}\mathbb{E}$  — естественный гомоморфизм.

Пусть  $\varphi$  — автоморфизм алгебры  $A$ ,  $\psi_A : sl_2(\mathbb{C}) \rightarrow A$  — изоморфизм алгебр Ли, индуцированный отображением  $\psi$ , т. е.  $\psi_A(t) = \psi(\pi(t))$  для  $t \in sl_2(\mathbb{C}) \subset \mathcal{C}$ . Тогда  $\psi_A^{-1} \circ \varphi \circ \psi_A$  — автоморфизм алгебры  $sl_2(\mathbb{C})$ . По предложению 2 он задается некоторой невырожденной матрицей  $u$ . При этом отображение

$$\varphi_u : a + va \mapsto uau^{-1} + v(ubu^{-1}), \quad a, b \in M_2(\mathbb{C}),$$

является автоморфизмом алгебры  $\mathcal{C}$ . А так как  $\varphi_u(\mathbb{E}) = \mathbb{E}$ , то автоморфизм  $\varphi_u$  индуцирует автоморфизм фактор-алгебры  $\mathcal{C}^{(-)}/\mathbb{C}\mathbb{E}$ . Определим автоморфизм  $\varphi'_M$ :

$$\varphi'_M = \psi \circ \varphi_u \circ \psi^{-1}.$$

Рассмотрим  $\varphi'_M(U)$ . Так как  $[A, U] = U$  и  $\varphi'_M(A) = A$ , то  $[A, \varphi'_M(U)] = \varphi'_M(U)$ . Рассмотрим элемент  $0 \neq t \in \varphi'_M(U)$ . Тогда

$$t = \alpha h + t_1 + t_2,$$

где  $\alpha \in \mathbb{C}$ ,  $t_1 \in \text{Span}(x, y, z)$  и  $t_2 \in \text{Span}(x', y', z')$ . Заметим, что  $[h, [h, t]] = 4t_1 + 4t_2 \in \varphi'_M(U)$ . Следовательно,  $\alpha = 0$ . Отсюда следует, что  $t_1 \in \text{Span}(y, z)$  и  $t_2 \in \text{Span}(y', z')$ . Если  $t_1 \neq 0$ , то  $[x, t_1] \neq 0$  (аналогично если  $t_2 \neq 0$ , то  $[x', t_2] \neq 0$ ). Следовательно, базисом  $\varphi'_M(U)$  будут элементы  $t_1 = \alpha_1 y + \beta_1 z$  и  $t_2 = \frac{1}{2}[x, t_1] = -\beta_1 y' + \alpha_1 z'$ .

Аналогично базисом  $\varphi'_M(W)$  будут элементы  $q_1 = \alpha_2 y + \beta_2 z$  и  $q_2 = -\frac{1}{2}[x, q_1] = \beta_2 y' - \alpha_2 z'$ . Элементы  $h, x, x', t_1, t_2, q_1, q_2$  образуют базис  $\mathbb{M}$ .

Так как элементы  $t_1$  и  $q_1$  линейно независимы, то можно считать, что  $\alpha_1 \beta_2 - \beta_1 \alpha_2 = 1$ . Несложно видеть, что отображение  $\theta$ , заданное как

$$\theta(h) = h, \quad \theta(x) = x, \quad \theta(x') = x', \quad \theta(t_1) = y, \quad \theta(t_2) = z', \quad \theta(q_1) = z, \quad \theta(q_2) = y',$$

является автоморфизмом алгебры  $\mathbb{M}$ . Таким образом, отображение  $\varphi_M = \theta \circ \varphi'_M$  искомое. Следствие доказано.

Пусть  $R$  — оператор Роты — Бакстера веса 0 на  $\mathbb{M}$ . Тогда  $\text{Im}(R)$  является подалгеброй в  $\mathbb{M}$ .

**Лемма 1.** *Подалгебра  $\text{Im}(R)$  не может совпадать с  $\mathbb{M}$ .*

**Доказательство.** Действительно, если  $R$  — невырожденный оператор, то  $R^{-1}$  является обратимым дифференцированием алгебры  $\mathbb{M}$ . Тогда из [19] следует, что  $\mathbb{M}$  является нильпотентной алгеброй; противоречие. Лемма доказана.

В работе [20] было доказано, что максимальная подалгебра в  $\mathbb{M}$  имеет размерность 5 и изоморфна подалгебре  $M(5)$  с базисом  $h, x, x', y, z'$ . Таким образом, необходимо рассмотреть 5 случаев: размерность  $\text{Im}(R)$  равна 1, 2, 3, 4 или 5.

## 2. Случай $\dim(\text{Im}(R)) = 5$

В этом случае  $\text{Im}(R)$  изоморфна подалгебре с базисом  $h, x, x', y, z'$ .

Рассмотрим ядро  $\text{Ker}(R)$ . Ясно что  $\dim(\text{Ker}(R)) = 2$ . Пусть  $u_i = \alpha_i h + a_i + b_i$  ( $i = 1, 2$ ), где  $a_i \in \text{Span}(x, y, z)$  и  $b_i \in \text{Span}(x', y', z')$ . Из включения  $[h, \text{Ker}(R)] \subset \text{Ker}(R)$  следует  $2a_i - 2b_i \in \text{Ker}(R)$ . Таким образом,  $4a_i + 4b_i \in \text{Ker}(R)$ ,  $a_i \in \text{Ker}(R)$ , а значит,  $b_i \in \text{Ker}(R)$  и  $\alpha_i h \in \text{Ker}(R)$ .

Если  $h \in \text{Ker}(R)$ , то по предложению 1 имеем  $x, x', y, z' \in \text{Ker}(R)$  и  $\text{Ker}(R) = \text{Im}(R)$ ; противоречие. Следовательно,  $\alpha_i = 0$ ,  $i = 1, 2$ .

Пусть  $a_i = \alpha_i x + \beta_i y + \gamma_i z$ . Из включения  $[a_i, z'] \in \text{Ker}(R)$  получаем  $\gamma_i h \in \text{Ker}(R)$ . Следовательно,  $\gamma_i = 0$ ,  $i = 1, 2$ . Аналогично доказывается, что  $\alpha_i = 0$ ,  $i = 1, 2$ , и как следствие  $a_i = \beta_i y$ .

Используя аналогичные рассуждения, получаем, что  $b_i = \gamma_i z'$ . А поскольку размерность  $\text{Ker}(R)$  равна 2, то  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(y, z') \subset \text{Im}(R)$ .

Обозначим  $A = \text{Span}(h, x, x')$ . Для любого  $a \in A$  можно представить  $R(a) = x_a + y_a$ , где  $x_a \in A$ ,  $y_a \in \text{Ker}(R)$ . Определим оператор  $R_1 : A \rightarrow A$ , полагая

$$R_1(a) = x_a.$$

Так как  $\text{Ker}(R)$  является идеалом в  $\text{Im}(R)$ , то  $R_1$  является оператором Роты — Бакстера на  $A$ . В работе [5] было получено описание операторов Роты — Бакстера веса 0 на  $sl_2(\mathbb{C})$ : с точностью до действия группы автоморфизмов и умножения на ненулевой скаляр такие операторы совпадают с одним из следующих операторов:

- 1)  $Q = 0$ ;
- 2)  $Q(x) = 0$ ,  $Q(x') = tx - h$ ,  $Q(h) = 2x$ ,  $t \in \mathbb{C}$ ;
- 3)  $Q(x) = 0$ ,  $Q(x') = 0$ ,  $Q(h) = h$ ;
- 4)  $Q(x) = 0$ ,  $Q(x') = h$ ,  $Q(h) = 0$ ;
- 5)  $Q(x) = 0$ ,  $Q(x') = x$ ,  $Q(h) = 0$ .

По следствию 1 можно считать, что  $R_1$  совпадает с одним из операторов 2–5 (вариант  $R_1 = 0$  не подходит, так как  $\dim(\text{Ker}(R)) = 2$  и  $A \cap \text{Ker}(R) = 0$ ).

СЛУЧАЙ 2.1. Предположим, что  $R_1(x) = 0$ ,  $R_1(x') = tx - h$  и  $R_1(h) = 2x$ . Тогда  $R(x) = \alpha y + \beta z'$ ,  $R(h) = 2x + y_h$  и  $R(x') = tx - h + y_{x'}$ , где  $y_h, y_{x'} \in \text{Ker}(R)$ . Находим

$$\begin{aligned} [R(x), R(h)] &= [\alpha y + \beta z', 2x + y_h] = -2\alpha z', \\ R([R(x), h] + [x, R(h)]) &\in R(\text{Ker}(R)) = 0. \end{aligned}$$

Следовательно,  $\alpha = 0$  и  $R(x) = \beta z'$ . Из равенств

$$[R(x), R(x')] = [\beta z', tx - h + y_h] = -2\beta z',$$

$$R([R(x), x'] + [x, R(x')]) \in R(2x + \text{Ker}(R)) = 2\beta z'$$

следует, что  $\beta = 0$ . Противоречие, так как  $x \notin \text{Ker}(R)$ .

СЛУЧАЙ 2.2. Предположим, что  $R_1(x) = R_1(x') = 0$ ,  $R_1(h) = h$ . Тогда  $R(x) = \alpha y + \beta z'$ ,  $R(h) = h + \gamma y + \delta z'$ . С одной стороны,

$$[R(h), R(x)] = 2\alpha y - 2\beta z'.$$

С другой стороны,

$$R([R(h), x] + [h, R(x)]) \in R(2x + \text{Ker}(R)) = 2\alpha y + 2\beta z'.$$

Следовательно,  $\beta = 0$  и  $R(x) = \alpha y \neq 0$ . Аналогично доказывается, что  $R(x') = \beta z' \neq 0$ .

Рассмотрим  $R(y') = \alpha_1 h + \beta_1 x + \gamma_1 x' + \delta_1 y + \delta_1 z'$ . Тогда

$$[R(y'), R(x)] = [\alpha_1 h + \beta_1 x + \gamma_1 x' + \delta_1 y + \delta_1 z', \alpha y] = 2\alpha_1 \alpha y + 2\beta_1 \alpha z'.$$

С другой стороны,

$$R([R(y'), x] + [y', R(x)]) = R(2\alpha_1 x - \gamma_1 h - 2\delta_1 z' - \alpha h) = 2\alpha_1 \alpha y - (\gamma_1 + \alpha)(h + \gamma y + \delta z').$$

Сравнивая коэффициенты при  $h$ , получаем, что  $\gamma_1 + \alpha = 0$ . Следовательно,  $\beta_1 = 0$ .

В равенстве  $[R(y'), R(h)] = R([R(y'), h] + [y', R(h)])$  сравним коэффициенты при  $z'$ . Имеем

$$[R(y'), R(h)] = [\alpha_1 h + \gamma_1 x' + \delta_1 y + \theta_1 z', h + \gamma y + \delta z'] \in (-2\alpha_1 \delta + 2\theta_1)z' + \text{Span}(x', y); \quad (2)$$

$$\begin{aligned} R([R(y'), h] + [y', R(h)]) &\in R(2\gamma_1 x' + \text{Ker}(R) + 2y' - \gamma h - 2\delta x) \\ &= 2\gamma_1 \beta z' + 2\alpha_1 h + 2\gamma_1 x' + 2\delta_1 y + 2\theta_1 z' - \gamma(h + \gamma y + \delta z') - 2\delta \alpha y. \end{aligned} \quad (3)$$

Сравнивая коэффициенты при векторе  $h$  в (2) и (3), получаем, что  $2\alpha_1 = \gamma$ . Следовательно, в (3) коэффициент при  $z'$  равен  $2\gamma_1 \beta + 2\theta_1 - 2\alpha_1 \delta$ . Сравнивая с (2), находим, что  $\gamma_1 \beta = 0$  и как следствие  $\gamma_1 = 0$ . Но это означает, что  $R(y')$  лежит в линейной оболочке векторов  $R(h)$ ,  $R(x)$  и  $R(x')$ , что противоречит тому, что  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(y, z')$ . Следовательно, данный случай невозможен.

СЛУЧАЙ 2.3. Предположим, что  $R_1(x) = R_1(h) = 0$ ,  $R_1(x') = h$ . Тогда  $R(h) = \alpha y + \beta z' \neq 0$  и  $R(x') = h + a$  для некоторого  $a \in \text{Ker}(R)$ . Но при этом

$$[R(h), R(x')] = [\alpha y + \beta z', h + a] = -2\alpha y + 2\beta z' \neq 0.$$

С другой стороны,

$$R([R(h), x] + [h, R(x)]) \in R(\text{Ker}(R)) = 0;$$

противоречие. Следовательно, данный случай тоже невозможен.

СЛУЧАЙ 2.4. Предположим, что  $R_1(x) = R_1(h) = 0$ ,  $R_1(x') = x$ . Тогда  $R(h) = \alpha_1 y + \beta_1 z' \neq 0$ ,  $R(x) = \alpha_2 y + \beta_2 z' \neq 0$  и  $R(x') = x + a$  для некоторого  $a \in \text{Ker}(R)$ .

Рассмотрим

$$[R(x), R(x')] = [\alpha_2 y + \beta_2 z', x + a] = -2\alpha_2 z'.$$

С другой стороны,

$$R([R(x), x'] + [x, R(x')]) \in R(\text{Ker}(R)) = 0.$$

Следовательно,  $\alpha_2 = 0$  и  $R(x) = \beta_2 z' \neq 0$ . Рассмотрим теперь

$$[R(h), R(x')] = [\alpha_1 y + \beta_1 z', x + a] = -2\alpha_1 z'.$$

С другой стороны,

$$R([R(h), x'] + [h, R(x')]) \in R(\text{Ker}(R) + 2x) = 2\beta_2 z'.$$

Отсюда следует, что  $\alpha_1 = -\beta_2$ .

Предположим, что  $R(y') = \alpha h + \beta x + \gamma x' + \delta y + \theta z'$ . Тогда

$$[R(y'), R(x)] = [\alpha h + \beta x + \gamma x' + \delta y + \theta z', \beta_2 z'] = -2\alpha \beta_2 z' + 2\gamma \beta_2 y.$$

С другой стороны, учитывая что  $\alpha_1 = -\beta_2$ , имеем

$$\begin{aligned} R([R(y'), x] + [y', R(x)]) &= R([\alpha h + \beta x + \gamma x' + \delta y + \theta z', x] - 2\beta_2 x) \\ &\in R(2\alpha x - \gamma h - 2\beta_2 x + \text{Ker}(R)) = 2(\alpha - \beta_2)\beta_2 z' - \gamma(-\beta_2 y + \beta_1 z'). \end{aligned}$$

Сравнивая коэффициенты при  $y$ , находим, что  $\gamma = 0$ . Сравнивая коэффициенты при  $z'$ , находим, что  $\alpha = \frac{1}{2}\beta_2$ . Рассмотрим

$$[R(y'), R(x')] = \left[ \frac{1}{2}h + \beta x + \delta y + \theta z', x + a \right] = x + b,$$

где  $b \in \text{Ker}(R)$ . С другой стороны,

$$R([R(y'), x'] + [y', R(x')]) = R(-x' + c) = -x + c_1,$$

где  $c \in \text{Span}(h, x, y, z')$  а  $c_1 \in \text{Ker}(R)$ ; противоречие.

Таким образом, доказана следующая

**Теорема 1.** Пусть  $\mathbb{M}$  — простая нелиевая алгебра Мальцева над полем комплексных чисел  $\mathbb{C}$ . Не существует операторов Роты — Бакстера веса 0 на  $\mathbb{M}$ , размерность образов которых равна 5.

### 3. Случай $\dim(\text{Im}(R)) = 4$

В этом случае  $\text{Im}(R)$  изоморфна подалгебре с базисом  $h, x, y', z$  [21]. Пусть  $a \in \text{Ker}(R)$ ,  $a = \alpha h + b + c$ , где  $b \in \text{Span}(x, y, z)$  и  $c \in \text{Span}(x', y', z')$ . Поскольку  $h \in \text{Im}(R)$  и  $[\text{Im}(R), \text{Ker}(R)] \subset \text{Ker}(R)$ , получаем, что  $\alpha h, b, c \in \text{Ker}(R)$ . Если  $\alpha \neq 0$ , то  $h \in \text{Ker}(R)$  и  $\text{Im}(R) \subset \text{Ker}(R)$ . Это противоречит тому, что  $\dim(\text{Ker}(R)) = 3$ . Следовательно,  $\alpha = 0$ .

Рассмотрим  $b = \alpha_1 x + \alpha_2 y + \alpha_3 z \in \text{Ker}(R)$ . Так как  $[b, y'] = \alpha_2 h \in \text{Ker}(R)$ , то по доказанному  $\alpha_2 = 0$ . Аналогично если  $c = \beta_1 x' + \beta_2 y' + \beta_3 z' \in \text{Ker}(R)$ , то из равенств  $[c, x] = \beta_1 h$  и  $[c, z] = \beta_3 h$  получаем, что  $\beta_1 = \beta_3 = 0$ . Поскольку размерность ядра  $\text{Ker}(R)$  равна 3, то  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(x, z, y') \subset \text{Im}(R)$ . Заметим, что  $[h, \text{Im}(R)] \subset \text{Ker}(R)$ .

**СЛУЧАЙ 3.1.** Предположим, что  $R(h) = \theta h + \alpha x + \beta y' + \gamma z$ , где  $\theta \neq 0$ . С точностью до умножения на скаляр можно считать, что  $\theta = 1$ . Рассмотрим

$$[R(x'), R(h)] = R([R(x'), h] + [x', R(h)]) = R([x', h + \alpha x + \beta y' + \gamma z]) = R(2x' - \alpha h). \quad (4)$$

Пусть  $t = x' - \frac{\alpha}{2}h$ . Из (4) следует, что  $[R(t), R(h)] = 2R(t)$ . Тогда  $R(t) \in \text{Span}(x, y', z)$ . Предположим, что  $R(t) = \alpha_1 x + \beta_1 y' + \gamma_1 z$ . Имеем

$$[R(t), R(h)] = [\alpha_1 x + \beta_1 y' + \gamma_1 z, h + \alpha x + \beta y' + \gamma z] = -2\alpha_1 x - 2\gamma_1 z + \mu y'$$

для некоторого  $\mu \in \mathbb{C}$ . Следовательно,  $\alpha_1 = \gamma_1 = 0$  и  $R(2x' - \alpha h) \in \text{Span}(y')$ . Аналогично доказывается, что  $R(2z' - \gamma h) \in \text{Span}(y')$ . Но тогда линейная комбинация векторов  $2x' - \alpha h$  и  $2z' - \gamma h$  лежит в ядре оператора  $R$ ; противоречие.

**СЛУЧАЙ 3.2.** Предположим, что  $R(h) = \gamma x + \alpha y' + \beta z$ , где  $\gamma \neq 0$ . С точностью до умножения на скаляр можно считать, что  $R(h) = x + \alpha y' + \beta z$ . Рассмотрим дифференцирование  $d_1 = \frac{\beta}{6} D_{x', z}$ . Для него

$$d_1(x) = -\beta z, \quad d_1(z') = \beta x', \quad d_1(h) = d_1(x') = d_1(y) = d_1(y') = d_1(z) = 0.$$

Следовательно,  $d_1^2 = 0$ . Соответствующий автоморфизм  $\varphi_1 = \exp(d_1)$  действует:

$$\varphi(h) = h, \quad \varphi(x) = x - \beta z, \quad \varphi(x') = x',$$

$$\varphi(y) = y, \quad \varphi(y') = y', \quad \varphi(z) = z, \quad \varphi(z') = z' + \beta x'.$$

В частности,  $\varphi(\text{Im}(R)) \subset \text{Im}(R)$  и  $\varphi(\text{Ker}(R)) \subset \text{Ker}(R)$ . Рассмотрим оператор Роты — Бакстера  $R_1 = \varphi \circ R \circ \varphi^{-1}$ . Для него будут выполняться равенства  $\text{Im}(R_1) = \text{Im}(R)$  и  $\text{Ker}(R_1) = \text{Ker}(R)$ . Кроме того,

$$R_1(h) = \varphi(R(\varphi^{-1}(h))) = \varphi(R(h)) = \varphi(x + \alpha y' + \beta z) = x + \alpha y'.$$

Таким образом, можно считать, что  $R(h) = x + \alpha y'$ . Рассмотрим произвольный  $t \in \text{Span}(x', y, z)$ . Обозначим  $R(t) = \alpha_1^t h + \alpha_2^t x + \alpha_3^t y' + \alpha_4^t z$ . Тогда

$$[R(h), R(t)] = [x + \alpha y', \alpha_1^t h + \alpha_2^t x + \alpha_3^t y' + \alpha_4^t z] = -2\alpha_1^t x - 2\alpha_4^t y' - 2\alpha\alpha_1^t y'. \quad (5)$$

При этом для  $t = x'$  правая часть тождества Роты — Бакстера имеет вид

$$R([R(h), x'] + [h, R(x')]) = R(h) = x + \alpha y'.$$

Сравнивая данное равенство с (5), находим, что  $\alpha_1^{x'} = -\frac{1}{2}$  и  $\alpha_4^{x'} = 0$ , т. е.  $R(x') = -\frac{1}{2}h + \alpha_2^{x'}x + \alpha_3^{x'}y'$  для некоторых  $\alpha_2^{x'}, \alpha_3^{x'} \in \mathbb{C}$ . Аналогично при  $t = z'$  находим

$$R([R(h), z'] + [h, R(z')]) = R([x + \alpha y', z']) = 0.$$

Следовательно,  $\alpha_1^{z'} = \alpha_4^{z'} = 0$  и  $R(z') = \alpha_2^{z'}x + \alpha_3^{z'}y'$  для некоторых  $\alpha_2^{z'}, \alpha_3^{z'} \in \mathbb{C}$ . Рассмотрим

$$[R(x'), R(z')] = \left[ -\frac{1}{2}h + \alpha_2^{x'}x + \alpha_3^{x'}y', \alpha_2^{z'}x + \alpha_3^{z'}y' \right] = -\alpha_2^{z'}x + \alpha_3^{z'}y'. \quad (6)$$

С другой стороны,

$$\begin{aligned} R([R(x'), z'] + [x', R(z')]) &= R\left(\left[-\frac{1}{2}h + \alpha_2^{x'}x + \alpha_3^{x'}y', z'\right] + [x', \alpha_2^{z'}x + \alpha_3^{z'}y']\right) \\ &= R(z' - \alpha_2^{z'}h) = \alpha_2^{z'}x + \alpha_3^{z'}y' - \alpha_2^{z'}x - \alpha_2^{z'}\alpha y'. \quad (7) \end{aligned}$$

Сравнивая коэффициенты при  $x$  в (6) и (7), получаем, что  $\alpha_2^{z'} = 0$ . Введем новые обозначения:  $\alpha_3^{z'} = \beta$ . Тогда  $R(z') = \beta y'$ , причем  $\beta \neq 0$ .

Пусть теперь  $t = y$ . Тогда

$$R([R(h), y] + [h, R(y)]) = R([x + \alpha y', y]) = R(2z' - \alpha h) = 2\beta y' - \alpha x - \alpha^2 y'. \quad (8)$$

Сравнивая коэффициенты при  $x$  в (4) и (8), получаем, что  $\alpha_1^y = \frac{\alpha}{2}$ . Сравнивая коэффициенты при  $y'$ , находим, что  $\alpha_4^y = -\beta$ . Таким образом, на данном этапе  $R(y) = \frac{\alpha}{2}h + \alpha_2^y x + \alpha_3^y y' - \beta z$ . Рассмотрим

$$\begin{aligned} [R(x'), R(y)] &= \left[ -\frac{1}{2}h + \alpha_2^{x'}x + \alpha_3^{x'}y', \frac{\alpha}{2}h + \alpha_2^y x + \alpha_3^y y' - \beta z \right] \\ &= -\alpha_2^y x + \alpha_3^y y' + \beta z - \alpha \alpha_2^{x'} x + \alpha \alpha_3^{x'} y' + 2\alpha_2^{x'} \beta y'. \quad (9) \end{aligned}$$

С другой стороны,

$$\begin{aligned} R([R(x'), y] + [x', R(y)]) &= R\left(\left[-\frac{1}{2}h + \alpha_2^{x'}x + \alpha_3^{x'}y', y\right] + \left[x', \frac{\alpha}{2}h + \alpha_2^y x + \alpha_3^y y' - \beta z\right]\right) \\ &= R(-y + 2\alpha_2^{x'}z' - \alpha_3^{x'}h + \alpha x' - \alpha_2^y h) \\ &= -\frac{\alpha}{2}h - \alpha_2^y x - \alpha_3^y y' + \beta z + 2\alpha_2^{x'}\beta y' - (\alpha_3^{x'} + \alpha_2^y)(x + \alpha y') \\ &\quad + \alpha\left(-\frac{1}{2}h + \alpha_2^{x'}x + \alpha_3^{x'}y'\right). \quad (10) \end{aligned}$$

Сравнивая коэффициенты при  $h$  в равенствах (9) и (10), получаем  $\alpha = 0$ . Тогда равенство (9)=(10) примет вид

$$-\alpha_2^y x + \alpha_3^y y' + \beta z + 2\alpha_2^{x'}\beta y' = -\alpha_2^y x - \alpha_3^y y' + \beta z + 2\alpha_2^{x'}\beta y' - (\alpha_3^{x'} + \alpha_2^y)x$$

или

$$2\alpha_3^y = -(\alpha_3^{x'} + \alpha_2^y)x.$$

Отсюда получаем, что  $\alpha_3^y = 0$  и  $\alpha_3^{x'} = -\alpha_2^y$ . В итоге оператор имеет вид

$$R(h) = x, \quad R(x') = -\frac{1}{2}h + C_1 x + C_2 y', \quad R(y) = -C_2 x - \beta z, \quad R(z') = \beta y'$$

для некоторых  $C_1, C_2, \beta \in \mathbb{C}, \beta \neq 0$ .

Зафиксируем скаляр  $\theta \in \mathbb{C}$  и рассмотрим внутреннее дифференцирование  $d = -\frac{\theta}{6}D_{x,z'}$ . Для него выполнено  $d(x') = \theta z', d(z) = -\theta x, d(x) = d(y) = d(y') = d(z') = d(h) = 0$ . Соответствующий автоморфизм  $\varphi_d = \exp(d)$  действует как

$$\begin{aligned} \varphi_d(x) &= x, & \varphi_d(x') &= x' + \theta z', & \varphi_d(h) &= h, \\ \varphi_d(y) &= y, & \varphi_d(y') &= y', & \varphi_d(z) &= z - \theta x, & \varphi_d(z') &= z'. \end{aligned} \quad (11)$$

Тогда оператор Роты — Бакстера  $R_1 = \varphi_d^{-1} \circ R \circ \varphi_d$  удовлетворяет

$$\begin{aligned} R_1(x') &= \varphi_d^{-1} \circ R \circ \varphi_d(x') = \varphi_d^{-1}(R(x' + \theta z')) = \varphi_d^{-1}\left(-\frac{1}{2}h + C_1x + C_2y' + \theta\beta y'\right) \\ &= -\frac{1}{2}h + C_1x + C_2y' + \beta\theta y'. \end{aligned}$$

Аналогично

$$\begin{aligned} R_1(y) &= \varphi_d^{-1} \circ R \circ \varphi_d(y) = \varphi_d^{-1}(R(y)) = \varphi_d^{-1}(-C_2x - \beta z) \\ &= -C_2x - \beta(z + \theta x) = -C_2x - \beta\theta x - \beta z. \end{aligned}$$

Для остальных элементов  $t \in \text{Span}(h, x, y', z, z')$  легко видеть, что  $R(t) = R_1(t)$  при любом значении  $\theta$ . Следовательно, можно подобрать  $\theta$  так, что у элемента  $R_1(x')$  коэффициент при  $y'$  равен 0. Таким образом, можно считать, что

$$R(h) = x, R(x') = -\frac{1}{2}h + Cx, R(y) = -\beta z, R(z') = \beta y', C, \beta \in \mathbb{C}, \beta \neq 0.$$

Рассмотрим отображение  $\varphi : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$ , определенное как

$$\varphi(h) = h, \varphi(x) = x, \varphi(x') = x', \varphi(y) = \delta y, \varphi(y') = \frac{1}{\delta}y', \varphi(z) = \frac{1}{\delta}z, \varphi(z') = \delta z',$$

где  $\delta \in \mathbb{C}, \delta \neq 0$ . Несложно видеть, что отображение  $\varphi$  будет автоморфизмом алгебры  $\mathbb{M}$ . При этом

$$\begin{aligned} \varphi^{-1}(R(\varphi(h))) &= \varphi^{-1}(x) = x, & \varphi^{-1}(R(\varphi(x'))) &= -\frac{1}{2}h + Cx, \\ \varphi^{-1}(R(\varphi(y))) &= \varphi^{-1}(R(\delta y)) = -\beta\delta\varphi^{-1}(z) = -\delta^2\beta z, \\ \varphi^{-1}(R(\varphi(z'))) &= \delta\varphi^{-1}(R(z)) = \delta\beta\varphi^{-1}(y') = \beta\delta^2y'. \end{aligned}$$

Поскольку поле  $\mathbb{C}$  алгебраически замкнуто, можно подобрать скаляр  $\delta$  так, что  $\delta^2 = \frac{1}{\beta}$ . Следовательно, можно считать что оператор  $R$  имеет вид

$$R(h) = x, R(x') = -\frac{1}{2}h + Cx, R(y) = -z, R(\text{Span}(x, y', z)) = 0, R(z') = y', C \in \mathbb{C}.$$

**СЛУЧАЙ 3.3.** Предположим, что  $R(h) = \alpha_1 y' + \alpha_2 z$ , где  $\alpha_2 \neq 0$ . Рассмотрим автоморфизм  $\varphi_d$  из (11). Для него  $\varphi_d(\text{Im}(R)) = \text{Im}(R)$ . Кроме того,

$$\varphi_d(R(\varphi_d^{-1}(h))) = \varphi_d(R(h)) = \varphi_d(\alpha_1 y' + \alpha_2 z) = \alpha_1 y' + \alpha_2 z - \alpha_2 \theta x,$$

и приходим к случаю 3.2.

**СЛУЧАЙ 3.4.** Предположим, что  $R(h) = \alpha y'$ , где  $\alpha \neq 0$ . Можно считать, что в этом случае  $R(h) = y'$ . Из равенства

$$[y', R(x')] = [R(h), R(x')] = R([y', x'] + [h, R(x')]) = 0$$

следует, что  $R(x') \in \text{Span}(x, y', z)$ . Аналогично доказывается, что  $R(z') \in \text{Span}(x, y', z)$  и  $R(y) = -\frac{1}{2}h + t$ , где  $t \in \text{Span}(x, y', z)$ .

Введем обозначения

$$R(y) = -\frac{1}{2}h + \alpha_1 x + \alpha_2 y' + \alpha_3 z, \quad R(x') = \beta_1 x + \beta_2 y' + \beta_3 z, \quad R(z') = \gamma_1 x + \gamma_2 y' + \gamma_3 z,$$

где  $\alpha_i, \beta_i, \gamma_i \in \mathbb{C}$ ,  $i = 1, 2, 3$ .

Рассмотрим

$$2(-\beta_1 \gamma_3 + \beta_3 \gamma_1) y' = [R(x'), R(z')] = R([R(x'), z'] + [x', R(z')]) = (\beta_3 - \gamma_1) y'.$$

Отметим, что  $-\beta_1 \gamma_3 + \beta_3 \gamma_1 \neq 0$ , так как в противном случае существует нетривиальный набор скаляров  $\theta_1, \theta_2, \theta_3 \in \mathbb{C}$  таких, что  $R(\theta_1 x' + \theta_2 z' + \theta_3 h) = 0$ . При этом вектор  $\theta_1 x' + \theta_2 z' + \theta_3 h$  не может лежать в  $\text{Ker}(R)$  по построению. Следовательно,

$$2(-\beta_1 \gamma_3 + \beta_3 \gamma_1) = \beta_3 - \gamma_1 \neq 0. \quad (12)$$

Рассмотрим

$$\begin{aligned} [R(y), R(x')] &= \left[ -\frac{1}{2}h + \alpha_1 x + \alpha_2 y' + \alpha_3 z, \beta_1 x + \beta_2 y' + \beta_3 z \right] \\ &= -\beta_1 x + \beta_2 y' - 2\alpha_1 \beta_3 y' + 2\alpha_3 \beta_1 y'. \end{aligned}$$

С другой стороны,

$$\begin{aligned} R([R(y), x'] + [y, R(x')]) &= R\left(\left[-\frac{1}{2}h + \alpha_1 x + \alpha_2 y' + \alpha_3 z, x'\right] + [y, \beta_1 x + \beta_2 y' + \beta_3 z]\right) \\ &= R(x' + \alpha_1 h - 2\beta_1 z' + \beta_2 h + 2\beta_3 x') \\ &= (\beta_1 - 2\beta_1 \gamma_1 + 2\beta_3 \beta_1) x + (\beta_2 + \alpha_1 - 2\beta_1 \gamma_2 + \beta_2 + 2\beta_3 \beta_2) y' + (\beta_3 - 2\beta_1 \gamma_3 + 2\beta_3^2) z. \end{aligned}$$

Сравнивая коэффициенты при  $x$ ,  $y'$  и  $z$ , получаем следующие равенства:

$$\beta_1 = \beta_1(\gamma_1 - \beta_3), \quad (13)$$

$$2\alpha_3 \beta_1 - 2\alpha_1 \beta_3 = \alpha_1 + \beta_2 - 2\beta_1 \gamma_2 + 2\beta_3 \beta_2, \quad (14)$$

$$\beta_3 = \beta_1 \gamma_3 - \beta_3^2. \quad (15)$$

Аналогичным образом из тождества  $[R(y), R(z')] = R([R(y), z'] + [y, R(z')])$  получаем

$$\gamma_1 = \gamma_1^2 - \gamma_3 \beta_1, \quad (16)$$

$$-2\alpha_1 \gamma_3 + 2\alpha_3 \gamma_1 = \alpha_3 + \gamma_2 - 2\gamma_1 \gamma_2 + 2\gamma_3 \beta_2, \quad (17)$$

$$\gamma_3 = \gamma_3(\gamma_1 - \beta_3). \quad (18)$$

**СЛУЧАЙ 3.4.1.** Предположим, что  $\beta_3 = 0$ . Тогда из (12) следует, что  $\beta_1 \neq 0$ . Следовательно, из (13) следует, что  $\gamma_1 = 1$ . Но тогда из (16) следует, что  $\gamma_3 \beta_1 = 0$ ; противоречие с (12).

**СЛУЧАЙ 3.4.2.** Предположим, что  $\beta_3 \neq 0$  и  $\beta_1 \neq 0$ . Тогда из (13) следует, что  $\gamma_1 - \beta_3 = 1$ . Умножив равенство (15) на  $\gamma_1$  и использовав выражение  $\gamma_1 \gamma_3 = \gamma_3 + \gamma_3 \beta_3$  из (18), получаем

$$\beta_3 \gamma_1 = \beta_1 \gamma_3 \gamma_1 - \beta_3^2 \gamma_1 = \beta_1(\gamma_3 + \gamma_3 \beta_3) - \beta_3^2 \gamma_1 = \beta_1 \gamma_3 + \beta_3(\beta_1 \gamma_3 - \beta_3 \gamma_1).$$

Следовательно,

$$\beta_3\gamma_1 - \beta_1\gamma_3 = \beta_3(\beta_1\gamma_3 - \beta_3\gamma_1).$$

А так как  $\beta_1\gamma_3 - \beta_3\gamma_1 \neq 0$ , то  $\beta_3 = -1$ . Отсюда  $\gamma_1 = 1 + \beta_3 = 0$ . Но тогда из (16) следует, что  $\gamma_3\beta_1 = 0$ . Противоречие с тем, что  $\beta_1\gamma_3 - \beta_3\gamma_1 \neq 0$ .

**СЛУЧАЙ 3.4.3.** Пусть  $\beta_1 = 0$  и  $\beta_3 \neq 0$ . Тогда из (15) и (16) следует, что  $\beta_3 = -1$  и  $\gamma_1 = 1$ . Подставляя найденные коэффициенты в (18), получаем  $\gamma_3 = 2\gamma_3$ . Следовательно,  $\gamma_3 = 0$ .

Из равенств (14) и (17) находим, что  $\alpha_1 = -\beta_2$  и  $\alpha_3 = -\gamma_2$ . Таким образом, оператор  $R$  действует как

$$R(h) = y', \quad R(y) = -\frac{1}{2}h - C_1x + C_2y' - C_3z, \quad R(x') = C_1y' - z, \quad R(z') = x + C_3y'.$$

Зафиксируем ненулевой скаляр  $\theta \in \mathbb{C}$  и рассмотрим нильпотентное дифференцирование  $d = \frac{\theta}{4}D_{h,x}$ , действующее как

$$d(x') = \theta h, \quad d(y) = -\theta z', \quad d(z) = \theta y', \quad d(h) = -2\theta x, \quad d(\text{Span}(x, y', z')) = 0. \quad (19)$$

Соответствующий автоморфизм  $\varphi = \exp(d)$  будет действовать как

$$\begin{aligned} \varphi(h) &= h - 2\theta x, & \varphi(x) &= x, & \varphi(x') &= x' + \theta h - \theta^2 x, & \varphi(y) &= y - \theta z', \\ \varphi(y') &= y', & \varphi(z) &= z + \theta y', & \varphi(z') &= z'. \end{aligned} \quad (20)$$

Оператор  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$  удовлетворяет равенствам

$$R_1(h) = \varphi^{-1}(R(h - 2\theta x)) = y',$$

$$\begin{aligned} R_1(x') &= \varphi^{-1}(R(\varphi(x'))) = \varphi^{-1}(R(x' + \theta h - \theta^2 x)) \\ &= \varphi^{-1}(C_1y' - z + \theta y') = C_1y' - (z - \theta y') + \theta y' = (C_1 + 2\theta)y' - z, \end{aligned}$$

$$R_1(z') = \varphi^{-1}(R(\varphi(z'))) = \varphi^{-1}(R(z')) = \varphi^{-1}(x + C_3y') = x + C_3y'.$$

Из этих равенств автоматически следует, что  $R_1(y) = -\frac{1}{2}h - (C_1 + 2\theta)z + C_2y' - C_3z$ . Таким образом, можно считать  $C_1 = 0$ . Аналогично, используя дифференцирование  $D_{h,z}$ , можно обнулить коэффициент  $C_3$ . В итоге оператор примет вид

$$R(h) = y', \quad R(y) = -\frac{1}{2}h + Cy', \quad R(x') = -z, \quad R(z') = x,$$

$$R(\text{Span}(x, y', z)) = 0, \quad C \in \mathbb{C}.$$

**Теорема 2.** Пусть  $R : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$  — оператор Роты — Бакстера веса 0 такой, что  $\dim(\text{Im}(R)) = 4$ . Тогда с точностью до сопряжения автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$  и умножения на скаляр оператор  $R$  имеет один из следующих видов:

$$R(h) = x, \quad R(x') = -\frac{1}{2}h + Cx, \quad R(y) = -z, \quad R(z') = y', \quad x, y', z \in \text{Ker}(R), \quad C \in \mathbb{C}. \quad (21)$$

$$R(h) = y', \quad R(y) = -\frac{1}{2}h + Cy', \quad R(x') = -z, \quad R(z') = x, \quad x, y', z \in \text{Ker}(R), \quad C \in \mathbb{C}. \quad (22)$$

При этом операторы (21) и (22), а также операторы одного типа при различных значениях параметра  $C$  не сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Докажем, что при различных значениях параметра  $C$  операторы типа (21) не сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ . Действительно, пусть для некоторого автоморфизма  $\varphi \in \text{Aut}(\mathbb{M})$  оператор  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$  удовлетворяет равенствам

$$R_1(h) = x, \quad R_1(x') = -\frac{1}{2}h + C_1x, \quad R_1(y) = -z, \quad R_1(z') = y', \quad C_1 \in \mathbb{C}.$$

Так как  $\text{Im}(R) = \text{Im}(R_1)$ , то  $\varphi(\text{Im}(R)) = \text{Im}(R)$ . При этом  $[\text{Im}(R), \text{Im}(R)] = \text{Span}(x, y', z)$ . Следовательно,  $\varphi(\text{Span}(x, y', z)) = \text{Span}(x, y', z)$  и  $\varphi(h) = \gamma_1h + \gamma_2x + \gamma_3y' + \gamma_4z$ , где  $\gamma_i \in \mathbb{C}$ ,  $\gamma_1 \neq 0$ .

Из равенства  $R_1(h) = x$  получаем, что  $R(\varphi(h)) = \varphi(x)$ . Но  $R(\varphi(h)) = \gamma_1R(h) = \gamma_1x$ . Следовательно,  $\varphi(x) = \gamma_1x$ . Тогда

$$2\gamma_1x = 2\varphi(x) = \varphi([h, x]) = [\gamma_1h + \gamma_2x + \gamma_3y' + \gamma_4z, \gamma_1x] = 2\gamma_1^2x - 2\gamma_1\gamma_4y'.$$

Стало быть,  $\gamma_1 = 1$  и  $\gamma_4 = 0$ . Обозначим  $\varphi(x') = \alpha_1h + \alpha_2x' + t$ , где  $t \in \text{Span}(x, y, y', z, z')$ . Тогда

$$\varphi(h) = [\varphi(x), \varphi(x')] = [x, \alpha_1h + \alpha_2x' + t] = \alpha_2h - 2\alpha_1x + t_1,$$

где  $t_1 \in \text{Span}(z', y')$ . Следовательно,  $\alpha_2 = 1$  и  $\alpha_1 = -\frac{\gamma_2}{2}$ . Но тогда из равенства  $R_1(x') = -\frac{1}{2}h + C_1x$  вытекает, что

$$R(\varphi(x')) = \varphi\left(-\frac{1}{2}h + C_1x\right) = -\frac{1}{2}(h + \gamma_2x + \gamma_3y') + C_1x. \quad (23)$$

При этом

$$R(\varphi(x')) = R\left(-\frac{\gamma_2}{2}h + x' + t\right) = -\frac{\gamma_2}{2}x - \frac{1}{2}h + Cx + t_2, \quad (24)$$

где  $t_2 \in \text{Span}(y', z)$ . Сравнивая коэффициенты при  $x$  в (23) и (24), получаем, что  $C_1 = C$ .

Аналогичным образом доказывается, что операторы вида (22) при различных параметрах  $C$  не сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ .

Осталось доказать только то, что операторы (21) и (22) не сопряжены автоморфизмами. Предположим противное: существуют автоморфизм  $\varphi \in \text{Aut}(\mathbb{M})$ , оператор  $R$  вида (21) и оператор  $R_1$  вида (22) такие, что  $\varphi^{-1} \circ R \circ \varphi = R_1$ . Так как  $\text{Im}(R) = \text{Im}(R_1) = \text{Span}(h, x, y', z)$ , то  $\varphi(\text{Span}(h, x, y', z)) = \text{Span}(h, x, y', z)$ . В частности,  $R(\varphi(h)) = \gamma y'$  для некоторого  $\gamma \in \mathbb{C}$ ,

$$\gamma y' = R(\varphi(h)) = \varphi(R_1(h)) = \varphi(x).$$

Обозначим  $I = \text{Span}(h, x, y', z)$ . Легко видеть, что  $I^2 = \text{Span}(x, y', z)$ . Следовательно,  $\varphi(z) \in \text{Span}(x, y', z)$ . Но тогда

$$-2\varphi(y') = [\varphi(x), \varphi(z)] = [\gamma y', \varphi(z)] = 0;$$

противоречие. Теорема доказана.

#### 4. Случай $\dim(\text{Im}(R)) = 3$

В этом случае  $\text{Im}(R)$  является алгеброй Ли. С точностью до действия группы автоморфизмов можно считать что  $\text{Im}(R)$  содержится в максимальной подалгебре  $I = \text{Span}(h, x, x', y, z')$ . Пусть

$$L = \{a \in \text{Span}(h, x, x') \mid a + i \in \text{Im}(R) \text{ для некоторого } i \in \text{Span}(y, z')\}.$$

Так как  $\text{Span}(y, z')$  — идеал в  $I$ , то  $L$  является подалгеброй в  $\text{Span}(h, x, x')$ .

**СЛУЧАЙ 4.1.** Предположим, что  $\dim(L) = 3$ . Ограничение оператора  $R$  на подалгебру  $\text{Im}(R)$  является оператором Роты — Бакстера веса 0. Так как  $L \subset \text{Im}(R) \oplus \text{Span}(y, z')$  и  $L^2 = L$ , то  $\text{Im}(R)$  не может быть разрешимой алгеброй Ли. Следовательно, ограничение  $R|_{\text{Im}(R)}$  не может быть невырожденным (см. лемму 1), т. е.  $\text{Im}(R) \cap \text{Ker}(R) \neq 0$ . Но  $[\text{Im}(R), \text{Ker}(R)] \subset \text{Ker}(R)$ . Тогда пересечение  $\text{Im}(R) \cap \text{Ker}(R)$  является ненулевым идеалом в  $\text{Im}(R)$ . В силу простоты  $L$  отсюда следует, что  $\text{Im}(R) \subset \text{Ker}(R)$ . Так как  $\dim(\text{Ker}(R)) = 4$ , то  $\text{Ker}(R) = \text{Im}(R) \oplus \mathbb{C}t$  для некоторого  $t \in \mathbb{M}$ . Следовательно,  $\text{Ker}(R)$  является четырехмерной подалгеброй в  $\mathbb{M}$ . В [21] было доказано, что с точностью до выбора базиса в  $\mathbb{M}$  существует только одна четырехмерная подалгебра  $I$  с базисом  $h, x, y', z$ . При этом  $I$  разрешима и не может содержать неразрешимую подалгебру, изоморфную  $\text{Im}(R)$ ; противоречие.

**СЛУЧАЙ 4.2.** Предположим, что  $\dim(L) = 2$ . В этом случае  $L$  будет двумерной разрешимой ненильпотентной алгеброй Ли. В силу следствия 1 можно считать, что  $L = \text{Span}(h, x)$ . Тогда базисом  $\text{Im}(R)$  будут элементы  $h + i_1, x + i_2, i_3$ , где  $i_j = \alpha_j y + \beta_j z'$ ,  $j = 1, 2, 3$ . При этом из равенства

$$[h + i_1, i_3] = 2\alpha_3 y - 2\beta_3 z' \in \text{Im}(R)$$

следует, что либо  $\alpha_3 = 0$ , либо  $\beta_3 = 0$ . Если  $\beta_3 = 0$ , то из  $[x + i_2, y] = 2z'$  получаем, что  $\dim(\text{Im}(R)) \geq 4$ ; противоречие. Следовательно,  $i_3 = z'$ . Аналогичным образом можно показать, что  $\alpha_1 = 0$ . Таким образом, базисом  $\text{Im}(R)$  являются элементы  $h, x + \alpha y, z'$ . Используя автоморфизм  $\exp(\theta D_{x', y})$  для подходящего  $\theta \in \mathbb{C}$ , можно считать, что  $\alpha = 0$  и  $\text{Im}(R) = \text{Span}(h, x, z')$ .

Рассмотрим два случая:  $h \in \text{Ker}(R)$  и  $h \notin \text{Ker}(R)$ .

**СЛУЧАЙ 4.2.1.** Предположим, что  $h \in \text{Ker}(R)$ . Тогда  $\text{Im}(R) \subset \text{Ker}(R)$ . Следовательно,  $\text{Ker}(R) = \text{Im}(R) \oplus \mathbb{C}t$ ,  $t \in \text{Span}(x', y, y', z)$ . Из условия  $[t, \text{Im}(R)] \subset \text{Ker}(R)$  непосредственными вычислениями находим, что  $t = y$  или  $t = y'$ . Другими словами, либо  $\text{Ker}(R) = V_1 = \text{Span}(h, x, z', y)$ , либо  $\text{Ker}(R) = V_2 = \text{Span}(h, x, z', y')$ . Рассмотрим отображение

$$\varphi(h) = -h, \quad \varphi(x) = z', \quad \varphi(x') = z, \quad \varphi(y) = y', \quad \varphi(y') = y, \quad \varphi(z) = x', \quad \varphi(z') = x.$$

Несложно видеть, что отображение  $\varphi$  является автоморфизмом алгебры  $\mathbb{M}$ , а также  $\varphi(\text{Im}(R)) = \text{Im}(R)$  и  $\varphi(V_1) = V_2$ . Таким образом, можно считать, что  $\text{Ker}(R) = V_2 = \text{Span}(h, x, z', y')$ . Введем обозначения

$$R(x') = \alpha_1 h + \alpha_2 x + \alpha_3 z', \quad \alpha_i \in \mathbb{C}, \quad R(y) = \beta_1 h + \beta_2 x + \beta_3 z', \quad \beta_i \in \mathbb{C},$$

$$R(z) = \gamma_1 h + \gamma_2 x + \gamma_3 z', \quad \gamma_i \in \mathbb{C}.$$

Тогда

$$[R(x'), R(y)] = 2(\alpha_1 \beta_2 - \beta_1 \alpha_2)x + 2(-\alpha_1 \beta_3 + \beta_1 \alpha_3)z'$$

$$\begin{aligned} &= R([R(x'), y] + [x', R(y)]) = R(2\alpha_1 y + 2\beta_1 x' + 2\beta_3 y + \text{Ker}(R)) \\ &= 4\alpha_1 \beta_1 h + 2(\alpha_1 \beta_2 + \beta_1 \alpha_2)x + 2(\alpha_1 \beta_3 + \beta_1 \alpha_3)z' + 2\beta_3 R(y), \end{aligned} \quad (25)$$

$$\begin{aligned} [R(x'), R(z)] &= 2(\alpha_1 \gamma_2 - \gamma_1 \alpha_2)x + 2(-\alpha_1 \gamma_3 + \gamma_1 \alpha_3)z' \\ &= R([R(x'), z] + [x', R(z)]) = R(2\alpha_1 z + 2\gamma_1 x' + 2\gamma_3 y + \text{Ker}(R)) \\ &= 4\alpha_1 \gamma_1 h + 2(\alpha_1 \gamma_2 + \gamma_1 \alpha_2)x + 2(\alpha_1 \gamma_3 + \gamma_1 \alpha_3)z' + 2\gamma_3 R(y), \end{aligned} \quad (26)$$

$$\begin{aligned} [R(z), R(y)] &= 2(\gamma_1 \beta_2 - \beta_1 \gamma_2)x + 2(-\gamma_1 \beta_3 + \beta_1 \gamma_3)z' \\ &= R([R(x'), y] + [x', R(y)]) = R(2\gamma_1 z - 2\beta_1 y + \text{Ker}(R)) \\ &= 2(\gamma_1 \beta_2 - \beta_1 \gamma_2)x + 2(\gamma_1 \beta_3 - \beta_1 \gamma_3)z'. \end{aligned} \quad (27)$$

Из равенства (27) следует, что

$$\gamma_1 \beta_3 - \beta_1 \gamma_3 = 0. \quad (28)$$

СЛУЧАЙ 4.2.1.1. Предположим, что  $(\beta_1, \beta_3) = (0, 0)$ . Тогда можно считать, что  $R(y) = x$ . Рассмотрим дифференцирование  $\frac{\alpha_2}{4} D_{h, z'}$  и соответствующий ему автоморфизм  $\exp(-\frac{\alpha_2}{4} D_{h, z'})$ , действующий как

$$\begin{aligned} \varphi(x) &= x, \quad \varphi(x') = x' - \alpha_2 y, \quad \varphi(y) = y, \quad \varphi(y') = y' + \alpha_2 x, \\ \varphi(z) &= z + \alpha_2 h - \alpha_2^2 z', \quad \varphi(z') = z', \quad \varphi(h) = h - 2\alpha_2 z'. \end{aligned} \quad (29)$$

Тогда оператор Роты — Бакстера  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$  будет удовлетворять

$$R_1(x') = \alpha'_1 h + \alpha'_3 z', \quad R_1(y) = x, \quad R_1(z) = \gamma'_1 h + \gamma'_2 x + \gamma'_3 z'$$

для некоторых  $\alpha'_1, \alpha'_3, \gamma'_1, \gamma'_2, \gamma'_3 \in \mathbb{C}$ .

Аналогично, используя внутреннее дифференцирование  $D_{y, z'}$ , действующее как  $D_{y, z'}(y') = -6z'$ ,  $d_{y, z'}(z) = 6y$  и  $D_{y, z'}(t) = 0$  при  $t \in \text{Span}(x, x', y, z', h)$ , можно занулить коэффициент  $\gamma_2$ . Таким образом, можно считать, что

$$R(x') = \alpha_1 h + \alpha_3 z', \quad R(y) = x, \quad R(z) = \gamma_1 h + \gamma_3 z', \quad \alpha_1, \alpha_3, \gamma_1, \gamma_3 \in \mathbb{C}.$$

В этом случае формула (26) примет вид

$$4\alpha_1 \gamma_1 h + 4\alpha_1 \gamma_3 z + 2\gamma_3 x = 0.$$

Следовательно,  $\gamma_3 = 0$ . А так как  $z \notin \text{Ker}(R)$ , то  $\gamma_1 \neq 0$ . Но тогда  $\alpha_1 = 0$  и  $\alpha_3 \neq 0$ . В итоге

$$R(x') = \alpha_3 z', \quad R(y) = x, \quad R(z) = \gamma_1 h, \quad \alpha_3, \gamma_1 \in \mathbb{C} \setminus \{0\}.$$

Для произвольного  $\theta \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$  рассмотрим автоморфизм  $\varphi_1 : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$ , определенный как

$$\begin{aligned} \varphi_1(h) &= h, \quad \varphi_1(x) = \theta x, \quad \varphi_1(x') = \frac{1}{\theta} x', \quad \varphi_1(y) = \theta y, \quad \varphi_1(y') = \frac{1}{\theta} y', \\ \varphi_1(z) &= \frac{1}{\theta^2} z, \quad \varphi_1(z') = \theta^2 z'. \end{aligned}$$

Тогда при  $\theta^2 = \gamma_1$  сопряжение автоморфизмом  $\varphi_1$  дает оператор

$$R(x') = Cz', \quad R(y) = x, \quad R(z) = h, \quad R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, \quad C \in \mathbb{C} \setminus \{0\}. \quad (30)$$

При сопряжении оператора (30) с помощью автоморфизма  $\varphi$ , определенно-го как

$$\varphi(h) = h, \quad \varphi(x) = Cx, \quad \varphi(x') = \frac{1}{C}x', \quad \varphi(y) = \frac{1}{C}y, \quad \varphi(y') = Cy', \quad \varphi(z) = z, \quad \varphi(z') = z', \quad (31)$$

получим оператор

$$R(x') = z', \quad R(y) = Cx, \quad R(z) = h, \quad R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, \quad C \in \mathbb{C} \setminus \{0\}.$$

СЛУЧАЙ 4.2.1.2. Предположим что  $(\beta_1, \beta_3) \neq (0, 0)$ . Тогда из (28) следует, что найдется скаляр  $\theta \in \mathbb{C}$  такой, что  $R(z + \theta y) = \gamma x$ ,  $\gamma \in \mathbb{C}$ . Рассмотрим внутреннее дифференцирование  $D_{y, z'}$ , действующее как  $D_{y, z'}(y') = -6z'$ ,  $D_{y, z'}(z) = 6y$ ,  $D_{y, z'}(\text{Span}(h, x, x', y, z')) = 0$ . С точностью до сопряжения автоморфизмом  $\exp(\frac{\theta}{6}D_{y, z'})$  и умножения на ненулевой скаляр можно считать, что  $R(z) = x$ . Из равенства (25) следует, что

$$(4\alpha_1\beta_1 + 2\beta_1\beta_3)h + (4\beta_1\alpha_2 + 2\beta_2\beta_3)x + (4\alpha_1\beta_3 + 2\beta_3^2)z' = 0. \quad (32)$$

СЛУЧАЙ 4.2.1.2.а. Предположим, что  $\beta_3 = 0$ . Тогда, так как  $(\beta_1, \beta_3) \neq (0, 0)$ , то  $\beta_1 \neq 0$ . Тождество (32) примет вид  $4\alpha_1\beta_1h + 4\beta_1\alpha_2x = 0$ . Следовательно,  $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$ . Таким образом,

$$R(z) = x, \quad R(x') = \alpha_3z', \quad R(y) = \beta_1h + \beta_2x, \quad \alpha_3, \beta_1, \beta_2 \in \mathbb{C}, \quad \alpha_3\beta_1 \neq 0.$$

Для произвольного  $\delta \in \mathbb{C}$  определим автоморфизм  $\varphi$ :

$$\begin{aligned} \varphi(h) &= h, \quad \varphi(x) = \delta x, \quad \varphi(x') = \frac{1}{\delta}x', \\ \varphi(z) &= \delta z, \quad \varphi(z') = \frac{1}{\delta}z', \quad \varphi(y) = \frac{1}{\delta^2}y, \quad \varphi(y') = \delta^2y'. \end{aligned} \quad (33)$$

С точностью до сопряжения с автоморфизмом  $\varphi$  (при  $\delta^2 = \beta_1$ ) можно считать, что  $\beta_1 = 1$ . Кроме того, рассмотрим внутреннее дифференцирование  $d = \frac{\theta}{4}D_{h, x}$  при  $2\theta = \beta_2$ , определенное в (19). После сопряжения автоморфизмом  $\exp(d)$  получим оператор

$$R(x') = Cz', \quad R(y) = h, \quad R(z) = x, \quad R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, \quad C \in \mathbb{C} \setminus \{0\}.$$

Пусть  $\theta \in \mathbb{C}$  удовлетворяет  $\theta^2 = C_1$ . Сопрягая полученный оператор автоморфизмом

$$\varphi(h) = h, \quad \varphi(x) = \theta x, \quad \varphi(x') = \frac{1}{\theta}x', \quad \varphi(y) = y, \quad \varphi(y') = y', \quad \varphi(z) = \frac{1}{\theta}z, \quad \varphi(z') = \theta z',$$

получим оператор

$$R(x') = z', \quad R(y) = h, \quad R(z) = Cx, \quad R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, \quad C \in \mathbb{C} \setminus \{0\}.$$

СЛУЧАЙ 4.2.1.2.б. Предположим, что  $\beta_3 \neq 0$ . Тогда из (32) следует, что  $\beta_3 = -2\alpha_1$  и  $\beta_2\beta_3 = -2\beta_1\alpha_2$ . Таким образом,

$$R(x') = \alpha_1h + \alpha_2x + \alpha_3z', \quad R(y) = \beta_1h + \frac{\beta_1\alpha_2}{\alpha_1}x - 2\alpha_1z', \quad \alpha_1 \neq 0, \quad \beta_1\alpha_3 + 2\alpha_1^2 \neq 0.$$

Допустим, что  $\beta_1 \neq 0$ . Рассмотрим внутреннее дифференцирование  $d = \frac{\theta}{4}D_{h, z'}$ , где  $\theta \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$ . Для него

$$d(x') = -\theta y, \quad d(y') = \theta x, \quad d(z) = \theta h, \quad d(h) = -2\theta z', \quad d(\text{Span}(x, y, z')) = 0.$$

В частности,  $d(\text{Im}(R)) \subset \text{Im}(R)$  и  $d(\text{Ker}(R)) \subset \text{Ker}(R)$ . Соответствующий автоморфизм  $\varphi = \exp(d)$  действует как

$$\begin{aligned}\varphi(h) &= h - 2\theta z', & \varphi(x) &= x, & \varphi(x') &= x' - \theta y, & \varphi(y) &= y, & \varphi(y') &= y' + \theta x, \\ \varphi(z) &= z + \theta h - \theta^2 z', & \varphi(z') &= z'.\end{aligned}$$

Сопрягая автоморфизмом  $\exp(d)$  при  $\theta = \frac{\alpha_1}{\beta_1}$ , получаем оператор Роты — Бакстера  $R_1$  веса 0, для которого  $\text{Im}(R_1) = \text{Im}(R)$ ,  $\text{Ker}(R_1) = \text{Ker}(R)$ ,  $R_1(z) = x$  и  $R_1(x') \in \text{Span}(z')$ . Следовательно,  $R(y) \in \text{Span}(h, x)$ , и получаем оператор из случая 4.2.1.2.а.

Пусть  $\beta_1 = 0$ . В этом случае  $R(y) = -2\alpha_1 z'$ . Сопрягая автоморфизмом (33) при  $\delta = \alpha_1$ , получаем оператор

$$\begin{aligned}R(x') &= h + C_1 x + C_2 z', & R(y) &= -2z', & R(z) &= x, \\ R(\text{Span}(h, x, z', y')) &= 0, & C_1, C_2 &\in \mathbb{C}.\end{aligned}$$

Рассмотрим автоморфизм  $\varphi$ , определенный в (20) при  $-2\theta = C_1$ . Для него, в частности, выполнено

$$\varphi^{-1}(h + C_1 x) = h, \quad \varphi(x) = x, \quad \varphi(z) = z', \quad \varphi(x') = x' - \frac{C_1}{2}h - \frac{C_1^2}{4}x.$$

Определим  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$ . Несложно видеть, что  $R_1(y) = -2z'$ ,  $R_1(z) = x$ . Кроме того,

$$R_1(x') = \varphi^{-1}(R(\varphi(x'))) = \varphi^{-1}(h + C_1 x + C_2 z') = h + C_2 z'.$$

Таким образом, можно считать что оператор  $R$  имеет вид

$$R(x') = h + C z', \quad R(y) = -2z', \quad R(z) = x, \quad R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, \quad C \in \mathbb{C}.$$

**СЛУЧАЙ 4.2.2.** Пусть  $\text{Im}(R) = \text{Span}(h, x, z')$  и  $h \notin \text{Ker}(R)$ . Так как  $[\text{Im}(R), \text{Ker}(R)] \subset \text{Ker}(R)$ , то  $\text{Ker}(R) \subset \text{Span}(x, z', y, y')$ . Но  $\dim(\text{Ker}(R)) = 4$ , поэтому  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(x, z', y, y')$ . Введем обозначения

$$R(h) = \alpha_1 h + \alpha_2 x + \alpha_3 z', \quad R(x') = \beta_1 h + \beta_2 x + \beta_3 z', \quad R(z) = \gamma_1 h + \gamma_2 x + \gamma_3 z'.$$

Учитывая, что  $[h, \text{Im}(R)] \in \text{Ker}(R)$ , имеем

$$\begin{aligned}[R(h), R(x')] &= 2(\alpha_1 \beta_2 - \beta_1 \alpha_2)x + 2(-\alpha_1 \beta_3 + \beta_1 \alpha_3)z' \\ &= R([R(h), x'] + [h, R(x')]) = R(-2\alpha_1 x' + \alpha_2 h + \text{Ker}(R)) \\ &= \alpha_1(\alpha_2 - 2\beta_1)h + (-2\alpha_1 \beta_2 + \alpha_2^2)x + (\alpha_3 \alpha_2 - 2\alpha_1 \beta_3)z', \quad (34)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}[R(h), R(z)] &= 2(\alpha_1 \gamma_2 - \gamma_1 \alpha_2)x + 2(-\alpha_1 \gamma_3 + \gamma_1 \alpha_3)z' \\ &= R([R(h), z] + [h, R(z)]) = R(2\alpha_1 z - \alpha_3 h + \text{Ker}(R)) \\ &= \alpha_1(2\gamma_1 - \alpha_3)h + (2\alpha_1 \gamma_2 - \alpha_3 \alpha_2)x + (2\alpha_1 \gamma_3 - \alpha_3^2)z', \quad (35)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}[R(x'), R(z)] &= 2(\beta_1 \gamma_2 - \gamma_1 \beta_2)x + 2(-\beta_1 \gamma_3 + \gamma_1 \beta_3)z' \\ &= R([R(x'), z] + [x', R(z)]) = R(2\beta_1 z - \beta_3 h + 2\gamma_1 x' - \gamma_2 h + \text{Ker}(R)) \\ &= 2\beta_1 R(z) + 2\gamma_1 R(x') - (\beta_3 + \gamma_2)R(h). \quad (36)\end{aligned}$$

Равенства (34) и (35) эквивалентны следующим равенствам:

$$\alpha_1(\alpha_2 - 2\beta_1)h + (2\beta_1\alpha_2 - 4\alpha_1\beta_2 + \alpha_2^2)x + \alpha_3(\alpha_2 - 2\beta_1)z' = 0, \quad (37)$$

$$\alpha_1(2\gamma_1 - \alpha_3)h + \alpha_2(2\gamma_1 - \alpha_3)x + (4\alpha_1\gamma_3 - 2\gamma_1\alpha_3 - \alpha_3^2)z' = 0. \quad (38)$$

Предположим, что  $\alpha_2 - 2\beta_1 \neq 0$ . Тогда из (37) следует, что  $\alpha_1 = \alpha_3 = 0$  и  $\alpha_2 = -2\beta_1$ . При этом  $\alpha_2 \neq 0$  (иначе  $h \in \text{Ker}(R)$ ). Из (38) следует, что  $\gamma_1 = 0$ . Равенство (36) примет вид

$$2\beta_1\gamma_2x - 2\beta_1\gamma_3z' = 2\beta_1\gamma_2x + 2\beta_1\gamma_3z' - (\beta_3 + \gamma_2)\alpha_2x.$$

Сравнивая коэффициент при  $z'$  и учитывая, что  $\beta_1 \neq 0$ , получаем  $\gamma_3 = 0$  и  $R(z) = \gamma_2x$ . Но тогда линейная комбинация векторов  $h$  и  $z$  лежит в ядре оператора  $R$ ; противоречие. Следовательно,  $\alpha_2 - 2\beta_1 = 0$ . Аналогичным образом доказывается, что  $2\gamma_1 - \alpha_3 = 0$ . В этом случае равенства (37) и (38) примут вид

$$4(\beta_1\alpha_2 - \alpha_1\beta_2)x = 0, \quad 4(\alpha_1\gamma_3 - \gamma_1\alpha_3)z' = 0.$$

Получаются следующие соотношения:

$$\beta_1\alpha_2 - \alpha_1\beta_2 = 2\beta_1^2 - \alpha_1\beta_2 = 0, \quad (39)$$

$$\alpha_1\gamma_3 - \gamma_1\alpha_3 = \alpha_1\gamma_3 - 2\gamma_1^2 = 0. \quad (40)$$

Отсюда вытекает, что если  $\alpha_1 = 0$ , то  $\beta_1 = \gamma_1 = 0$ . Но тогда  $R(h) = 0$  и  $h \in \text{Ker}(R)$ ; противоречие.

Следовательно, можно считать, что  $\alpha_1 = 1$ . Тогда ввиду (39) существует скаляр  $\theta_1 \in \mathbb{C}$ , для которого  $R(x' + \theta_1h) \in \text{Span}(z')$ . Аналогично из (40) следует существование  $\theta_2 \in \mathbb{C}$  такого, что  $R(z + \theta_2h) \in \text{Span}(x)$ . Пусть  $\varphi_1$  — автоморфизм, определенный в (20) при  $\theta = \theta_1$ . Определим  $R_1 = \varphi_1^{-1} \circ R \circ \varphi_1$ . Так как  $\varphi_1(\text{Ker}(R)) = \text{Ker}(R)$ , то  $\text{Ker}(R_1) = \text{Ker}(R)$ . Кроме того, поскольку  $\varphi_1(\text{Im}(R)) = \text{Im}(R)$ , то  $R_1(\text{Span}(h, z)) \in \text{Span}(h, x, z')$ . Имеем

$$R_1(x') = \varphi_1^{-1}(R(\varphi_1(x'))) = \varphi_1^{-1}(R(x' + \theta_1h - \theta_1^2x)) = \varphi_1^{-1}(\beta_3z') = \beta_3z', \quad \beta \in \mathbb{C}.$$

Таким образом, можно считать, что  $R(x') = \beta_3z'$  и  $R(h) = h + \alpha_3z'$ .

Рассмотрим теперь автоморфизм  $\varphi_2$ , определенный в (29), при  $\alpha_2 = \theta_2$ . Данный автоморфизм удовлетворяет  $\varphi_2(\text{Ker}(R)) = \text{Ker}(R)$  и  $\varphi_2(\text{Im}(R)) = \text{Im}(R)$ . Рассмотрим оператор  $R_2 = \varphi_2^{-1} \circ R \circ \varphi_2$ . Тогда  $\text{Ker}(R_2) = \text{Ker}(R)$ ,  $\text{Im}(R_2) = \text{Im}(R)$ . Кроме того,

$$R_2(x') = \varphi_2^{-1}(R(\varphi_2(x'))) = \varphi_2^{-1}(R(x' - \theta_2y)) = \varphi_2^{-1}(\beta_3z') = \beta_3z',$$

$$R_2(z) = \varphi_2^{-1}(R(\varphi_2(z))) = \varphi_2^{-1}(R(z + \theta_2h - \theta_2^2z')) = \varphi_2^{-1}(\gamma_2x) = \gamma_2x.$$

Таким образом, можно считать, что оператор  $R$  удовлетворяет

$$R(h) = h, \quad R(x') = \beta_3z', \quad R(z) = \gamma_2x, \quad \beta_3 = -\gamma_2 \in \mathbb{C} \setminus \{0\}.$$

Сопрягая автоморфизмом  $\varphi$ , определенным как

$$\varphi(h) = h, \quad \varphi(x) = \beta_3x, \quad \varphi(x') = \frac{1}{\beta_3}x',$$

$$\varphi(z) = z, \quad \varphi(z') = z', \quad \varphi(y) = \frac{1}{\beta_3}y, \quad \varphi(y') = \beta_3y',$$

получаем оператор

$$R(h) = h, \quad R(x') = z, \quad R(z) = -x, \quad R(\text{Span}(x, z', y, y')) = 0.$$

СЛУЧАЙ 4.3. Предположим, что  $\dim(L) = 1$ . В этом случае  $\text{Im}(R) = \text{Span}(y, z', t)$ , где  $t \in \text{Span}(h, x, x')$ . В силу следствия 1 с точностью до действия группы автоморфизмов у нас есть два варианта:  $t = h$  (если элемент  $t$  полупрост), и  $t = x$  (если он ад-нильпотентен).

Предположим, что  $t = h$  и  $\text{Im}(R) = \text{Span}(h, y, z')$ . Сопрягая автоморфизмом  $\varphi$ , определенным по правилу

$$\varphi(h) = h, \quad \varphi(x) = y, \quad \varphi(x') = y', \quad \varphi(y) = x, \quad \varphi(y') = x', \quad \varphi(z) = -z, \quad \varphi(z') = -z', \quad (41)$$

получаем оператор  $R_1$ , у которого  $\text{Im}(R_1) = \text{Span}(h, x, z')$ , рассмотренный в случае 4.2.

Предположим, что  $t = x$  и  $\text{Im}(R) = \text{Span}(x, y, z')$ . Докажем, что  $\text{Im}(R) \subset \text{Ker}(R)$ . Действительно, предположим что  $\dim(\text{Ker}(R) \cap \text{Im}(R)) = 2$ . Так как  $I := \text{Ker}(R) \cap \text{Im}(R)$  является идеалом в  $\text{Im}(R)$  размерности 2, то  $I = \text{Span}(t, z')$ , где  $t \in \text{Span}(x, y)$ . С точностью до сопряжения с автоморфизмом  $\varphi$ , определенным как

$$\begin{aligned} \varphi(h) &= h, & \varphi(x) &= x + \theta y, & \varphi(x') &= x', \\ \varphi(y) &= y, & \varphi(y') &= y' - \theta x', & \varphi(z) &= z, & \varphi(z') &= z', \end{aligned}$$

можно считать, что либо  $I = \text{Span}(x, z')$ , либо  $I = \text{Span}(y, z')$ . Рассмотрим случай, когда  $I = \text{Span}(x, z')$  (второй случай рассматривается аналогично). Возьмем  $t \in \text{Ker}(R)$ , линейно независимый с  $x$  и  $z'$ . Можно считать, что

$$t = \alpha_1 h + \alpha_2 x' + \alpha_3 y + \alpha_4 y' + \alpha_5 z.$$

Тогда

$$\begin{aligned} [t, x] &= 2\alpha_1 x - \alpha_2 h - 2\alpha_3 z' + 2\alpha_5 y' \in \text{Ker}(R), \\ [[t, x], y] &= 2\alpha_1 z' - 2\alpha_2 y - 2\alpha_5 h. \end{aligned}$$

Следовательно,  $\alpha_2 y + \alpha_5 h \in \text{Ker}(R)$ . Но тогда  $[\alpha_2 y + \alpha_5 h, y] = 2\alpha_5 y \in \text{Ker}(R)$ . Стало быть,  $\alpha_5 = \alpha_2 = 0$ .

Рассмотрим

$$[t, y] = 2\alpha_1 y - \alpha_4 h \in \text{Ker}(R), \quad [[t, y], y] = -2\alpha_4 y \in \text{Ker}(R).$$

Из этих равенств следует, что  $\alpha_4 = \alpha_1 = 0$ . Но тогда  $t = \alpha_3 y$ ; противоречие.

Аналогичным образом доказывается, что пересечение  $\text{Ker}(R) \cap \text{Im}(R)$  не может быть нулевым или иметь размерность 1. Значит,  $x, y, z' \in \text{Ker}(R)$ . Несложно видеть, что четвертым базисным вектором в ядре будет  $h$ , т. е.  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, y, z')$ . Обозначим

$$R(x') = \alpha_1 x + \alpha_2 y + \alpha_3 z', \quad R(y') = \beta_1 x + \beta_2 y + \beta_3 z', \quad R(z) = \gamma_1 x + \gamma_2 y + \gamma_3 z'.$$

Заметим, что  $[R(x'), y'] = \alpha_2 h + 2\alpha_3 x \in \text{Ker}(R)$  (аналогично  $[x', R(t)] \in \text{Ker}(R)$  для любого  $t \in \text{Im}(R)$ ). Следовательно,

$$[R(x'), R(y')] = (2\alpha_1 \beta_2 - 2\alpha_2 \beta_1) z' = R([R(x'), y'] + [x', R(y')]) = 0.$$

Отсюда вытекает, что  $\alpha_1 \beta_2 - \beta_1 \alpha_2 = 0$ , т. е. пары  $(\alpha_1, \alpha_2)$  и  $(\beta_1, \beta_2)$  линейно зависимы. Заметим, что вариант  $\alpha_i = \beta_i = 0$  при  $i = 1, 2$  невозможен, так

как в этом случае линейная комбинация векторов  $x'$  и  $y'$  лежит в ядре оператора  $R$ . С точностью до сопряжения автоморфизмом (41) можно считать, что  $(\alpha_1, \alpha_2) \neq (0, 0)$ . Тогда найдется  $\theta \in \mathbb{C}$  такой, что  $R(y' + \theta x') = \beta z'$ . Рассмотрим автоморфизм

$$\varphi(h) = h, \quad \varphi(x) = x - \theta y, \quad \varphi(x') = x', \quad \varphi(y) = y, \quad \varphi(y') = y' + \theta x', \quad \varphi(z) = z, \quad \varphi(z') = z'.$$

Оператор  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$  удовлетворяет равенствам  $\text{Im}(R_1) = \text{Im}(R)$ ,  $\text{Ker}(R_1) = \text{Ker}(R)$ . Кроме того,  $R_1(y') = \beta_3 z'$ . С точностью до умножения на скаляр можно считать, что  $R(y') = z'$ . Сопрягая автоморфизмом

$$\begin{aligned} \varphi(h) &= h, & \varphi(x) &= x, & \varphi(x') &= x' - \alpha_3 y', \\ \varphi(y) &= y + \alpha_3 x, & \varphi(y') &= y', & \varphi(z) &= z, & \varphi(z') &= z', \end{aligned}$$

добьемся  $R(x') = \alpha_1 x + \alpha_2 y$ .

Рассмотрим равенство

$$\begin{aligned} [R(x'), R(z)] &= (2\alpha_1 \gamma_2 - 2\alpha_2 \gamma_1) z' = R([x', R(z)] + [R(x'), z]) \\ &= R(-2\alpha_1 y' + 2\alpha_2 x' + \text{Ker}(R)) = -2\alpha_1 z' + 2\alpha_2 \alpha_1 x + 2\alpha_2^2 y. \end{aligned}$$

Из него следует, что  $\alpha_2 = 0$  и  $\gamma_2 = -1$ . Равенство

$$[R(y'), R(z)] = R([R(y'), z] + [y', R(z)]) = 0$$

верно при любых значениях параметров  $\alpha_1, \gamma_1$  и  $\gamma_3$ . В итоге оператор  $R$  удовлетворяет

$$R(x') = \alpha x, \quad R(y') = z', \quad R(z) = \gamma_1 x - y + \gamma_3 z', \quad R(\text{Span}(h, x, y, z')) = 0,$$

где  $\alpha, \gamma_1, \gamma_3 \in \mathbb{C}$ ,  $\alpha \neq 0$ .

Пусть скаляр  $\theta \in \mathbb{C}$  удовлетворяет  $\theta^4 = \alpha$ . Рассмотрим автоморфизм  $\varphi$ , определенный как

$$\begin{aligned} \varphi(h) &= h, & \varphi(x) &= \theta^2 x, & \varphi(x') &= \frac{1}{\theta^2} x', \\ \varphi(y) &= \frac{1}{\theta} y, & \varphi(y') &= \theta y', & \varphi(z) &= \frac{1}{\theta} z, & \varphi(z') &= \theta z'. \end{aligned}$$

Оператор  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$  удовлетворяет равенствам  $\text{Im}(R_1) = \text{Im}(R)$  и  $\text{Ker}(R_1) = \text{Ker}(R)$ . Кроме того,

$$\begin{aligned} R_1(x') &= \varphi^{-1}(R(\varphi(x'))) = \frac{1}{\theta^2} \varphi^{-1}(R(x')) = \frac{\alpha}{\theta^2} \varphi^{-1}(x) = \frac{\alpha}{\theta^4} x = x, \\ R_1(y') &= \varphi^{-1}(R(\varphi(y'))) = \theta \varphi^{-1}(z') = z', \\ R_1(z) &= \varphi^{-1}(R(\varphi(z))) = \frac{1}{\theta} \varphi^{-1}(\gamma_1 x - y + \gamma_3 z') = \frac{\gamma_1}{\theta^3} x - y + \frac{\gamma_3}{\theta^2} z'. \end{aligned}$$

Получаем оператор

$$R(x') = x, \quad R(y') = z', \quad R(z) = C_1 x - y + C_2 z', \quad R(\text{Span}(h, x, y, z')) = 0, \quad C_1, C_2 \in \mathbb{C}.$$

Пусть скаляр  $\theta$  удовлетворяет  $C_1 - 2\theta = 0$ . Рассмотрим автоморфизм  $\varphi : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$ , определенный как

$$\varphi(h) = h - 2\theta y, \quad \varphi(x) = x + \theta z', \quad \varphi(x') = x' + \theta y' + \theta^2 h - \theta^3 y,$$

$$\varphi(y) = y - \theta x - \theta^2 z', \quad \varphi(y') = y' + \theta h - \theta^2 y, \quad \varphi(z) = z - \theta x', \quad \varphi(z') = z'.$$

Тогда оператор  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$  удовлетворяет

$$R_1(x') = \varphi^{-1}(R(x' + \theta y' + \theta^2 h - \theta^3 y)) = \varphi^{-1}(x + \theta z') = x,$$

$$R_1(y') = \varphi^{-1}(R(y' + \theta h - \theta^2 y)) = \varphi^{-1}(z') = z',$$

$$\begin{aligned} R_1(z) &= \varphi^{-1}(R(z - \theta x')) = \varphi^{-1}(C_1 x - y + C_2 z' - \theta x) \\ &= \varphi^{-1}(-y + \theta x + \theta^2 z') + \varphi^{-1}(C_1 x + C_2 z' - 2\theta x - \theta^2 z') \\ &= -y + (C_1 - 2\theta)x + (-C_1\theta + 2\theta^2 + C_2 - \theta^2)z' = -y + Cz', \end{aligned}$$

где  $C \in \mathbb{C}$ . Таким образом, можно считать, что оператор  $R$  удовлетворяет

$$R(x') = x, \quad R(y') = z', \quad R(z) = -y + Cz', \quad R(\text{Span}(h, x, y, z')) = 0, \quad C \in \mathbb{C}. \quad (42)$$

Заметим, что операторы типа (42), отвечающие скалярам  $C \in \mathbb{M}$  и  $-C$ , сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ . Действительно, пусть оператор  $R$  определен, как в (42). Рассмотрим автоморфизм  $\varphi$ , определенный как

$$\varphi(h) = h, \quad \varphi(x) = -x, \quad \varphi(x') = -x',$$

$$\varphi(y) = -iy, \quad \varphi(y') = iy, \quad \varphi(z) = -iz, \quad \varphi(z') = iz',$$

где  $i \in \mathbb{C}$  — мнимая единица.

Несложно видеть, что оператор  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$  удовлетворяет

$$R_1(x') = x, \quad R_1(y') = z', \quad R_1(z) = -y - Cz', \quad R_1(\text{Span}(h, x, y, z')) = 0, \quad C \in \mathbb{C}.$$

В итоге получаем, что верна следующая

**Теорема 3.** Пусть  $R : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$  — оператор Роты — Бакстера веса 0 такой, что  $\dim(\text{Im}(R)) = 3$ . Тогда с точностью до сопряжения автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$  и умножения на скаляр оператор  $R$  имеет один из следующих видов:

- 1)  $R(x') = z', R(y) = Cx, R(z) = h, R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, C \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$ ,
- 2)  $R(x') = z', R(y) = h, R(z) = Cx, R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, C \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$ ,
- 3)  $R(x') = h + Cz', R(y) = -2z', R(z) = x, R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, C \in \mathbb{C}$ ,
- 4)  $R(h) = h, R(x') = z, R(z) = -x, R(\text{Span}(x, z', y, y')) = 0$ ,
- 5)  $R(x') = x, R(y') = z', R(z) = -y + Cz', R(\text{Span}(h, x, y, z')) = 0, C \in \mathbb{C}$ .

При этом операторы типа 1–3 не сопряжены автоморфизмами при различных значениях параметров. Операторы типа 5, отвечающие скалярам  $C_1$  и  $C_2$ , сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$  тогда и только тогда, когда  $C_1 = \pm C_2$ .

**Доказательство.** Осталось показать, что данные операторы не сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ . Оператор 4 является единственным оператором, у которого квадрат ядра имеет размерность 2, поэтому он не может быть сопряжен операторам 1–3 или 5. Кроме того, у оператора 5 образ является нильпотентной подалгеброй, в то время как у операторов 1–3 образ не нильпотентен. Следовательно, операторы вида 1–3 не могут быть сопряжены оператору 5.

**Случай 1.** Рассмотрим операторы 1–3. Обозначим  $I = \text{Span}(h, x, z')$  и  $Y = \text{Span}(h, x, z', y')$ . Рассмотрим автоморфизм  $\varphi : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$  такой, что  $\varphi(I) = I$  и  $\varphi(Y) = Y$ . Так как  $x \in [I, I] = \text{Span}(x, z')$ , то  $\varphi(x) = \alpha_1 x + \alpha_2 z'$ . Аналогично  $\varphi(z') = \beta_1 x + \beta_2 z'$ . Пусть  $\varphi(h) = \alpha h + \beta x + \gamma z'$ . Так как  $\varphi(y') \in [Y, Y]$ , то

$\varphi(y') = \theta_1 x + \theta_2 z' + \theta_3 y'$ ,  $\theta_3 \neq 0$ . Из условия  $[\varphi(y'), \varphi(h)] = 2\varphi(y')$  следует, что  $\alpha = 1$ . Следовательно,  $\varphi(x) = \alpha_1 x$  и  $\varphi(z') = \beta_2 z'$ .

Рассмотрим  $R$ , оператор Роты — Бакстера типа 1. Так как  $\varphi(y') = \theta_1 x + \theta_2 z' + \theta_3 y'$  для  $\theta_3 \neq 0$ , то  $\varphi(y) = \frac{1}{\theta_3} y + t$ , где  $t \in \text{Span}(h, x, x', y', z, z')$ . Но тогда

$$\varphi^{-1}(R(\varphi(y))) = \frac{C}{\theta_3} \varphi^{-1}(x) + \gamma_2 h + \gamma_3 z' = \frac{C}{\alpha_1 \theta_3} x + \gamma_2 h + \gamma_3 z' \quad (43)$$

для некоторых  $\gamma_2, \gamma_3 \in \mathbb{M}$ . Следовательно, коэффициент при  $x$  у  $\varphi^{-1}(R(\varphi(y)))$  всегда будет отличен от нуля и оператор  $R$  не может быть сопряжен операторам типа 2 или 3. Аналогично доказывается, что операторы 2 и 3 не сопряжены.

Докажем, что различные значения параметра  $C$  дают не сопряженные операторы. Пусть  $R$  — оператор Роты — Бакстера типа 1 и  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$ , где  $\varphi$  — автоморфизм алгебры  $\mathbb{M}$ , удовлетворяющий  $\varphi(I) = I$  и  $\varphi(J) = J$ . Предположим, что  $R_1(x') = z'$  и  $R_1(z) = h$ . Так как  $\varphi(z) = \beta_2 z'$ , то  $\varphi(z) = -\frac{1}{\beta_2} z + t_1$ , где  $t_1 \in \text{Span}(h, x, x', y, y', z')$ . Тогда из  $R_1(z) = h$  получаем

$$\frac{1}{\beta_2} h + q = R(\varphi(z)) = \varphi(h) = h + \beta x + \gamma z',$$

где  $q \in \text{Span}(x, z')$ . Следовательно,  $\beta_2 = 1$  и  $\varphi(z') = z'$ . Аналогично из условия  $R(x') = z'$  получаем, что  $\alpha_1 = 1$  и  $\varphi(x) = x$ . Так как  $[z', y'] = 2x$ , то  $\theta_3 = 1$ . Из (43) следует, что  $R_1(y) = Cx' + \gamma_2 h + \gamma_3 z'$ . Отсюда вытекает, что операторы типа 1 при различных значениях параметра  $C$  не сопряжены. Аналогично доказывается, что операторы типа 2 не сопряжены при различных значениях параметра  $C$ .

Пусть  $R$  — оператор Роты — Бакстера типа 3 и  $\varphi : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$  — автоморфизм алгебры  $\mathbb{M}$  такой, что  $\varphi(I) = I$  и  $\varphi(J) = J$ . По доказанному выше  $\varphi(h) = h + \beta x + \gamma z'$ ,  $\varphi(x) = \alpha_1 x$ ,  $\varphi(z') = \beta_2 z'$  и  $\varphi(y') = \theta_3 y' + \theta_1 x + \theta_2 z'$ , где  $\beta, \gamma, \alpha_1, \beta_2, \theta_1, \theta_2, \theta_3 \in \mathbb{C}$ .

Предположим, что оператор  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi^{-1}$  удовлетворяет

$$R_1(x') = h + C'z', \quad R_1(y) = -2z', \quad R_1(z) = x.$$

Так как  $\varphi(x') = \frac{1}{\alpha_1} x' + t$ , где  $t \in \text{Span}(h, x, y, y', z, z')$ , то из условия  $R_1(x') = h + C'z'$  следует, что  $\alpha_1 = 1$  и  $\varphi(x) = x$ . Но тогда из условия  $R_1(z) = x$  следует, что  $\beta_2 = 1$  и  $\varphi(z') = z'$ .

Из условия  $R_1(y) = -2z'$  следует, что  $\varphi(y) = y + \alpha_y h + \beta_y x + \gamma_y z' + \delta_y y'$ , где  $\alpha_y, \beta_y, \gamma_y, \delta_y \in \mathbb{C}$ . Из равенства  $[\varphi(x), \varphi(y)] = 2\varphi(z') = 2z'$  находим, что  $\alpha_y = 0$ . Из равенства  $[\varphi(y), \varphi(z')] = 0$  находим, что  $\delta_y = 0$ . В итоге

$$\varphi(y) = y + \beta_y x + \gamma_y z'.$$

Из равенства  $R_1(z) = x$  следует, что  $\varphi(z) - z \in \text{Ker}(R)$ . Пусть  $\varphi(z) = z + \alpha_z h + \beta_z x + \gamma_z z' + \delta_z y'$ . Тогда

$$\begin{aligned} 2\varphi(x') &= [\varphi(y), \varphi(z)] = [y + \beta_y x + \gamma_y z', z + \alpha_z h + \beta_z x + \gamma_z z' + \delta_z y'] \\ &= 2x' + q2\delta_1 y + 2\delta_2 z' + 2\delta_3 h + 2\delta_4 y' + 2\delta_5 x, \end{aligned}$$

где  $q \in \text{Span}(y, z', h, x)$ . Следовательно,

$$\varphi(x') = x' + \delta_1 y + \delta_2 z' + \delta_3 h + \delta_4 y' + \delta_5 x$$

для некоторых  $\delta_i \in \mathbb{C}$  ( $i = 1, \dots, 5$ ).

Из равенства  $R_1(x') = h + C'z'$  получаем, что  $R(\varphi(x')) = \varphi(h + C'z')$ . Но тогда

$$R(\varphi(x')) = R(x' + \delta_1 y + \delta_2 z' + \delta_3 h + \delta_4 y' + \delta_5 x) = R(x' + \delta_1 y) = h + \delta z',$$

где  $\delta = C - 2\delta_1 \in \mathbb{C}$ . Следовательно,  $\varphi(h + C'z') = h + \delta z'$ . Так как  $\varphi(z') = z'$ , то  $\alpha = 0$  и  $\varphi(h) = h + (\delta - C')z'$ . При этом  $\varphi^{-1}(h) = h - (\delta - C')z'$ . Сравнивая коэффициент при  $y$  в выражении

$$2\varphi(x') = [\varphi(x'), \varphi(h)] = [x' + \delta_1 y + \delta_2 z' + \delta_3 h + \delta_4 y' + \delta_5 x, h + (\delta - C')z'],$$

получаем, что  $2\delta_1 = -2\delta_1 + 2(\delta - C')$ . Отсюда следует, что  $\delta - C' = 2\delta_1$  и  $\varphi(h) = h + 2\delta_1 z'$ . Но тогда

$$R_1(x') = \varphi^{-1}(R(\varphi(x'))) = \varphi^{-1}(h + C'z' - 2\delta_1 z') = h + C'z'.$$

Значит,  $C = C_1$ .

СЛУЧАЙ 2. Пусть  $R$  — оператор Роты — Бакстера типа 5. Предположим, что  $\varphi$  — автоморфизм алгебры  $\mathbb{M}$  такой, что оператор  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$  удовлетворяет

$$R_1(x') = x, \quad R_1(y') = z', \quad R_1(z) = -y + C'z', \quad R_1(\text{Span}(h, x, y, z')) = 0, \quad C' \in \mathbb{C}.$$

Тогда автоморфизм  $\varphi$  удовлетворяет  $\varphi(\text{Im}(R)) = \text{Im}(R_1) = \text{Im}(R)$ ,  $\varphi(\text{Ker}(R)) = \text{Ker}(R_1) = \text{Ker}(R)$ . Так как  $\text{Im}(R)^2 = \mathbb{C}z'$ , то

$$\varphi(z') = \theta z', \quad 0 \neq \theta \in \mathbb{C}.$$

Условие  $R_1(y') = z'$  можно переписать так:

$$R(\varphi(y')) = \varphi(z') = \theta z'.$$

Отсюда получаем, что  $\varphi(y') - \theta y' \in \text{Ker}(R)$ . Обозначим

$$\varphi(y') = \theta y' + \theta_1 h + \theta_2 x + \theta_3 y + \theta_4 z'.$$

Тогда

$$2\varphi(x) = \varphi([z', y']) = [\varphi(z'), \varphi(y')] = [\theta z', \theta y' + \theta_1 h + \theta_2 x + \theta_3 y + \theta_4 z'] = 2\theta^2 x + 2\theta\theta_1 z'.$$

Следовательно,

$$\varphi(x) = \theta^2 x + \theta\theta_1 z'.$$

Из условия  $R_1(x') = x$  получаем

$$R(\varphi(x')) = \varphi(x) = \theta^2 x + \theta\theta_1 z'.$$

Следовательно,  $\varphi(x') - \theta^2 x' - \theta\theta_1 y' \in \text{Ker}(R)$ . Обозначим

$$\varphi(x') = \theta^2 x' + \theta\theta_1 y' + \alpha_1 h + \alpha_2 x + \alpha_3 y + \alpha_4 z'.$$

Тогда

$$\begin{aligned} 2\varphi(y) &= [\varphi(x'), \varphi(z')] = [\theta^2 x' + \theta\theta_1 y' + \alpha_1 h + \alpha_2 x + \alpha_3 y + \alpha_4 z', \theta z'] \\ &= 2\theta^3 y - 2\theta^2 \theta_1 x - 2\alpha_1 \theta z'. \end{aligned}$$

Стало быть,

$$\varphi(y) = \theta^3 y - \theta^2 \theta_1 x - \alpha_1 \theta z'.$$

Аналогично

$$\begin{aligned} 2\varphi(z) &= [\varphi(y'), \varphi(x')] \\ &= [\theta y' + \theta_1 h + \theta_2 x + \theta_3 y + \theta_4 z', \theta^2 x' + \theta \theta_1 y' + \alpha_1 h + \alpha_2 x + \alpha_3 y + \alpha_4 z'] \\ &= 2\theta^3 z + 2\theta \alpha_1 y' - 2\theta^2 \theta_1 x' - 2\theta \theta_1^2 y' + 2t, \end{aligned}$$

где  $t \in \text{Ker}(R)$ . Отсюда

$$\varphi(z) = \theta^3 z + (\theta \alpha_1 - \theta \theta_1^2) y' - \theta^2 \theta_1 x' + t, \quad t \in \text{Ker}(R).$$

Тогда

$$\begin{aligned} R_1(z) &= \varphi^{-1}(R(\varphi(z))) = \varphi^{-1}(R(\theta^3 z + (\theta \alpha_1 - \theta \theta_1^2) y' - \theta^2 \theta_1 x' + t)) \\ &= \varphi^{-1}(-\theta^3 y + \theta^3 C - \theta^2 \theta_1 x + (\theta \alpha_1 - \theta \theta_1^2) z') \\ &= \varphi^{-1}(-\theta^3 y + \theta^2 \theta_1 a x + \alpha_1 \theta z') + \varphi^{-1}(-2\theta^2 \theta_1 x - \theta \theta_1^2 z' + \theta^3 C z') \\ &= -y - 2\theta_1 x + 2\theta \theta_1^2 z' - \theta_1^2 z' + \theta^2 C z'. \end{aligned}$$

Так как  $R_1(z) = -y + C' z'$ , то  $\theta_1 = 0$  и  $C' = \theta^2 C$ . Заметим, что

$$2\theta z' = 2\varphi(z') = [\varphi(x), \varphi(y)] = [\theta^2 x + \theta \theta_1 z', \theta^3 y - \theta^2 \theta_1 x - \alpha_1 \theta z'] = \theta^5 z'.$$

Следовательно,  $\theta^4 = 1$  и  $\theta^2 = \pm 1$ . Отсюда получаем, что  $C' = \pm C$ . Теорема доказана.

## 5. Случай $\dim(\text{Im}(R)) = 2$

В этом случае  $\text{Im}(R)$  является либо разрешимой, либо абелевой алгеброй Ли. Рассмотрим подалгебру

$$L = \{a \in \text{Span}(h, x, x') \mid a + i \in \text{Im}(R) \text{ для некоторого } i \in \text{Span}(y, z')\}.$$

С точностью до сопряжения автоморфизмами у нас есть четыре варианта:  $L = 0$ ,  $L = \text{Span}(h)$ ,  $L = \text{Span}(x)$  или  $L = \text{Span}(h, x)$ . Используя рассуждения, аналогичные рассуждениям из разд. 3, можно показать, что если  $L = \text{Span}(h)$  или  $L = \text{Span}(h, x)$ , то с точностью до сопряжения автоморфизмом  $\text{Im}(R) = \text{Span}(h, x)$  (разрешимый случай), а в остальных случаях с точностью до сопряжения автоморфизмами  $\text{Im}(R) = \text{Span}(x, y')$  (случай абелевой алгебры Ли).

**СЛУЧАЙ 5.1.** Предположим, что  $\text{Im}(R) = \text{Span}(h, x)$ . Пусть  $t \in \text{Ker}(R)$ ,  $t = \alpha h + a + b$ , где  $a \in \text{Span}(x, y, z)$ ,  $b \in \text{Span}(x', y', z')$ . Тогда, как показано ранее,  $\alpha h, a, b \in \text{Ker}(R)$ .

**СЛУЧАЙ 5.1.1.** Предположим, что  $h \in \text{Ker}(R)$ . Тогда  $x \in \text{Ker}(R)$ . Обозначим

$$a = \alpha x + \beta y + \gamma z, \quad b = \gamma x' + \delta y' + \theta z'.$$

**СЛУЧАЙ 5.1.1.1.** Допустим, что  $\text{Ker}(R) \cap \text{Span}(y, z) = 0$ . Тогда  $\text{Ker}(R) \subseteq \text{Span}(h, x, x', y', z')$ . А так как  $\dim(\text{Ker}(R)) = 5$ , то  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, x', y', z')$ . Введем обозначения

$$R(y) = \alpha_1 h + \beta_1 x, \quad R(z) = \alpha_2 h + \beta_2 x.$$

Несложно видеть, что условие  $[R(y), R(z)] = R([R(y), z] + [y, R(z)])$  выполняется при любых значениях параметров  $\alpha_i, \beta_i$  ( $i = 1, 2$ ). По условию  $\alpha_1 \beta_2 - \beta_1 \alpha_2 \neq 0$ .

С точностью до действия автоморфизмом  $\varphi$ , определенным по правилу

$$\varphi(h) = h, \quad \varphi(x) = -x, \quad \varphi(x') = -x', \quad \varphi(y) = z, \quad \varphi(y') = z', \quad \varphi(z) = y, \quad \varphi(z') = y', \quad (44)$$

можно считать, что  $\alpha_1 = 1$ . Тогда с точностью до сопряжения автоморфизмом  $\psi = \exp(-\frac{\alpha_2}{6}D_{y,z'})$ , действующим по правилу

$$\begin{aligned} \psi(h) = h, \quad \psi(x) = x, \quad \psi(x') = x', \quad \psi(y) = y, \quad \psi(y') = y' + \alpha_2 z', \\ \psi(z) = z - \alpha_2 y, \quad \psi(z') = z', \end{aligned} \quad (45)$$

можно считать что  $\alpha_2 = 0$  и  $\beta_2 \neq 0$ . Аналогично с точностью до сопряжения автоморфизмом  $\exp(-\frac{\beta_2}{6\beta_2}D_{y',z})$  можно считать, что  $\beta_1 = 0$ . Таким образом, с точностью до действия  $\text{Aut}(\mathbb{M})$  и умножения на скаляр оператор  $R$  имеет вид

$$R(y) = h, \quad R(z) = Cx, \quad R(\text{Span}(h, x, x', y', z')) = 0, \quad 0 \neq C \in \mathbb{C}.$$

Для того чтобы избавиться от параметра  $C$  рассмотрим скаляр  $\theta \in \mathbb{C}$  такой, что  $\theta^2 = C$ , и автоморфизм  $\phi$ , определенный по правилу

$$\phi(h) = h, \quad \phi(x) = \theta x, \quad \phi(x') = \frac{1}{\theta}x', \quad \phi(y) = y, \quad \phi(y') = y', \quad \phi(z) = \frac{1}{\theta}z, \quad \phi(z') = \theta z'.$$

Тогда оператор Роты – Бакстера  $R_1 = \phi^{-1} \circ R \circ \phi$  удовлетворяет

$$\begin{aligned} R_1(y) = h, \quad R_1(z) = \phi^{-1}(R(\phi(z))) = \frac{1}{\theta}\phi^{-1}(Cx) = \frac{C}{\theta^2}x = x, \\ R_1(\text{Span}(h, x, x', y', z')) = 0. \end{aligned}$$

СЛУЧАЙ 5.1.1.2. Пусть  $\dim(\text{Ker}(R) \cap \text{Span}(y, z)) = 1$ . С точностью до сопряжения автоморфизмами (44) и (45) можно считать, что  $\text{Ker}(R) \cap \text{Span}(y, z) = \text{Span}(z)$ . Но тогда  $[x, z] = -2y' \in \text{Ker}(R)$ . Последний базисный вектор будет иметь вид  $t = \alpha_1 x' + \alpha_3 z' \in \text{Ker}(R)$ . С точностью до сопряжения автоморфизмом (11) у нас есть два варианта:  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, z, y', x')$  и  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, z, y', z')$ .

СЛУЧАЙ 5.1.1.2.а. Пусть  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, z, y', x')$ . Обозначим

$$R(z') = \alpha_1 h + \beta_1 x, \quad R(y) = \alpha_2 h + \beta_2 x.$$

С одной стороны,

$$[R(z'), R(y)] = 2(\alpha_1 \beta_2 - \beta_1 \alpha_2)x.$$

С другой стороны,

$$\begin{aligned} R([R(z'), y] + [z', R(y)]) &= R(2\alpha_1 y + 2\beta_1 z' + 2\alpha_2 z') \\ &= 2\alpha_1 \alpha_2 h + 2\alpha_2 \beta_2 x + 2\beta_1 \alpha_1 h + 2\beta_1^2 x + 2\alpha_2 \alpha_1 h + 2\alpha_2 \beta_1 x. \end{aligned}$$

Отсюда

$$\alpha_1(\beta_1 + 2\alpha_2)h + \beta_1(\beta_1 + 2\alpha_2)x = 0.$$

Так как  $R(z') \neq 0$ , то  $\beta_1 + 2\alpha_2 = 0$ . Если  $\beta_1 = 0$ , то  $\alpha_2 = 0$  и с точностью до умножения на скаляр и сопряжения автоморфизмом (31) получим оператор

$$R(z') = h, \quad R(y) = x, \quad R(\text{Span}(h, x, x', y', z)) = 0.$$

Пусть  $\beta_1 \neq 0$ . С точностью до умножения на скаляр можно считать, что  $\beta_1 = -2$ . Тогда  $\alpha_2 = 1$ .

Если  $\alpha_1 \neq 0$ , то, сопрягая автоморфизмом (20) при  $\theta = 1$ , мы попадем в случай, когда  $\beta_1 = 0$ .

Если  $\alpha_1 = 0$ , то получается оператор

$$R(z') = -2x, \quad R(y) = h + Cx, \quad R(\text{Span}(h, x, x', z, y')) = 0, \quad C \in \mathbb{C}.$$

Сопрягая автоморфизмом (20) при  $\theta = -\frac{C}{4}$ , окончательно получаем оператор

$$R(z') = -2x, \quad R(y) = h, \quad R(\text{Span}(h, x, x', z, y')) = 0.$$

СЛУЧАЙ 5.1.1.2.b. Рассмотрим случай  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, z, y', z')$ . Обозначим

$$R(x') = \alpha_1 h + \beta_1 x, \quad R(y) = \alpha_2 h + \beta_2 x.$$

Тогда

$$\begin{aligned} [R(x'), R(y)] &= 2(\alpha_1 \beta_2 - \alpha_2 \beta_1)x \\ &= R([R(x'), y] + [x', R(y)]) = R(2\alpha_1 y + 2\beta_1 z' + 2\alpha_2 x' - \beta_2 h) \\ &= 2\alpha_1 \alpha_2 h + 2\alpha_1 \beta_2 x + 2\alpha_2 \alpha_1 h + 2\alpha_2 \beta_1 x. \end{aligned}$$

Это равенство эквивалентно следующему:

$$\alpha_1 \alpha_2 h + \alpha_2 \beta_1 x = 0.$$

Так как  $(\alpha_1, \beta_1) \neq (0, 0)$ , последнее равенство выполняется тогда и только тогда, когда  $\alpha_2 = 0$ . С точностью до умножения на скаляр  $R(y) = x$ . Более того, сопрягая автоморфизмами (20) (для подходящего значения параметра  $\theta$ ) и автоморфизмом  $\varphi$ , определенным как

$$\begin{aligned} \varphi(h) &= h, \quad \varphi(x) = \alpha_1 x, \quad \varphi(x') = \frac{1}{\alpha_1} x', \quad \varphi(y) = \alpha_1 y, \quad \varphi(y') = \frac{1}{\alpha_1} y', \\ \varphi(z) &= \frac{1}{\alpha_1^2} z, \quad \varphi(z') = \alpha_1^2 z', \end{aligned}$$

получаем оператор  $R$ , действующий как

$$R(x') = h, \quad R(y) = x, \quad R(\text{Span}(h, x, y', z, z')) = 0.$$

СЛУЧАЙ 5.1.1.3. Предположим, что  $\text{Ker}(R) \cap \text{Span}(y, z) = 2$ . Тогда  $y, z \in \text{Ker}(R)$ . Но тогда  $y', z' \in \text{Ker}(R)$  и  $\text{Span}(h, x, y, z, y', z') \subset \text{Ker}(R)$ . Это противоречит тому, что  $\dim(\text{Ker}(R)) = 5$ .

СЛУЧАЙ 5.1.2. Предположим что  $h \notin \text{Ker}(R)$ . В этом случае произвольный элемент  $t \in \text{Ker}(R)$  имеет вид  $t = a + b$ , где  $a \in \text{Span}(x, y, z)$ ,  $b \in \text{Span}(y', z')$ . Так как  $\dim(\text{Ker}(R)) = 5$ , то  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(x, y, z, y', z')$ . Введем обозначения

$$R(h) = \alpha_1 h + \beta_1 x, \quad R(x') = \alpha_2 h + \beta_2 x.$$

Рассмотрим

$$\begin{aligned} [R(h), R(x')] &= 2(\alpha_1 \beta_2 - \alpha_2 \beta_1)x = R([R(h), x'] + [h, R(x')]) \\ &= R(-2\alpha_1 x' + \beta_1 h + 2\beta_2 x) = -2\alpha_1 \alpha_2 h - 2\alpha_1 \beta_2 x + \beta_1 \alpha_1 h + \beta_1^2 x. \end{aligned}$$

Данное равенство эквивалентно следующему:

$$\alpha_1(\beta_1 - 2\alpha_2)h + (-4\alpha_1\beta_2 + 2\alpha_2\beta_1 + \beta_1^2)x = 0.$$

Предположим, что  $\alpha_1 \neq 0$ . Тогда  $\beta_1 = 2\alpha_2$ . Подставляя данное выражение в коэффициент при  $x$ , получаем что  $-4\alpha_1\beta_2 + 4\alpha_2\beta_1 = 0$ . Но в этом случае векторы  $R(h)$  и  $R(x')$  линейно зависимы; противоречие.

Следовательно,  $\alpha_1 = 0$ . Отсюда получаем  $2\alpha_2\beta_1 + \beta_1^2 = 0$ . Заметим, что так как  $R(h) \neq 0$ , то  $\beta_1 \neq 0$ . Значит,  $\beta_1 = -2\alpha_2 \neq 0$ . С точностью до умножения на скаляр можно считать, что  $\beta_1 = -2$ ,  $\alpha_2 = 1$ . Таким образом,

$$R(h) = -2x, \quad R(x') = h + \beta_2x.$$

Сопрягая автоморфизмом (20) при  $\theta = -\frac{\beta_2}{2}$ , получаем оператор

$$R(h) = -2x, \quad R(x') = h, \quad R(x, y, z, y', z') = 0.$$

СЛУЧАЙ 5.2. Предположим что  $\text{Im}(R) = \text{Span}(x, y')$ . Докажем, что  $x, y' \in \text{Ker}(R)$ .

Рассмотрим  $t \in \text{Ker}(R)$ ,  $t = \alpha_1h + \alpha_2x + \alpha_3x' + \alpha_4y + \alpha_5y' + \alpha_6z + \alpha_7z'$ . Тогда

$$[[t, x], x] = -2\alpha_3x, \quad [[t, y'], y'] = -2\alpha_4y', \quad [[t, x], y'] = 2\alpha_3y' - 2\alpha_4x.$$

Если  $x \notin \text{Ker}(R)$ , то из полученных равенств следует, что  $\alpha_3 = \alpha_4 = 0$ . Но тогда  $t \in \text{Span}(h, x, y', z, z')$ . Так как  $\dim(\text{Ker}(R)) = 5$ , то  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, y', z, z')$ . Противоречие с тем, что  $x \notin \text{Ker}(R)$ . Аналогично доказывается, что  $y' \in \text{Ker}(R)$ .

Пусть теперь  $t \in \text{Ker}(R)$ ,  $t = \beta_1h + \beta_2x' + \beta_3y + \beta_4z + \beta_5z'$ . Тогда

$$[t, x] = 2\beta_1x - \beta_2h - 2\beta_3z' + 2\beta_4y' \in \text{Ker}(R),$$

$$[t, y'] = -2\beta_1y' - 2\beta_2z + \beta_3h + 2\beta_5x \in \text{Ker}(R).$$

Следовательно,

$$\beta_2h + 2\beta_3z' \in \text{Ker}(R), \quad -2\beta_2z + \beta_3h \in \text{Ker}(R). \quad (46)$$

СЛУЧАЙ 5.2.1. Предположим, что  $\beta_2 = \beta_3 = 0$  для любого  $t \in \text{Ker}(R)$ . Тогда  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(x, y', h, z, z')$ . Если обозначить  $R(x') = a$ ,  $R(y) = b$ , где  $a, b \in \text{Span}(x, y')$ , то несложно видеть, что условие  $[R(x'), R(y)] = R([R(x'), y] + [x', R(y)])$  выполняется при любом выборе векторов  $a$  и  $b$ . Повторяя рассуждения, аналогичные рассуждениям из случая 5.1.1.1, получим, что с точностью до действия группы автоморфизмов оператор  $R$  в этом случае имеет вид

$$R(x') = y', \quad R(y) = x, \quad R(\text{Span}(h, x, y', z, z')) = 0.$$

СЛУЧАЙ 5.2.2. Предположим, что существует элемент  $t \in \text{Ker}(R)$ , у которого пара коэффициентов  $(\beta_2, \beta_3) \neq (0, 0)$ . С точностью до сопряжения автоморфизмами  $\exp(D_{h,z})$  и  $\exp(D_{h,z'})$  можно считать, что  $\beta_2 \neq 0$ ,  $\beta_3 = 0$ . Но тогда из (46) следует, что  $h, z \in \text{Ker}(R)$ . Кроме того,  $t' = t - \beta_1h - \beta_4z = \beta_2x' + \beta_5z' \in \text{Ker}(R)$ . Сопрягая автоморфизмом (11) при  $\theta = -\frac{\beta_5}{\beta_2}$ , получим  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, x', y', z)$ .

Введем обозначения

$$R(y) = \alpha_1x + \beta_1y', \quad R(z') = \alpha_2x + \beta_2y'.$$

Рассмотрим равенство

$$0 = [R(y), R(z')] = R([R(y), z'] + [y, R(z')]) = R(-2\beta_1 x - 2\alpha_2 z' + \beta_2 h) = -2\alpha_2 R(z').$$

Так как  $R(z') \neq 0$ , то  $\alpha_2 = 0$ , и с точностью до умножения на скаляр можно считать, что  $R(z') = y'$ . Сопрягая автоморфизмом (20) при  $\theta = \beta_1$ , получаем, что  $R(y) = \alpha_1 x$ . Пусть  $\gamma \in \mathbb{C}$  такой, что  $\gamma^3 \alpha_1 = 1$ . Сопрягая автоморфизмом  $\psi$ , определенным как

$$\begin{aligned} \psi(h) = h, \quad \psi(x) = \frac{1}{\gamma^2} x, \quad \psi(x') = \gamma^2 x', \quad \psi(y) = \gamma y, \quad \psi(y') = \frac{1}{\gamma} y', \\ \psi(z) = \gamma z, \quad \psi(z') = \frac{1}{\gamma} z', \end{aligned}$$

окончательно получим оператор

$$R(y) = x, \quad R(z') = y', \quad R(\text{Span}(h, x, x', y', z)) = 0.$$

**Теорема 4.** Пусть  $R : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$  — оператор Роты — Бакстера веса 0 такой, что  $\dim(\text{Im}(R)) = 2$ . Тогда с точностью до сопряжения автоморфизмами и умножения на скаляр оператор  $R$  имеет один из следующих видов:

- 1)  $R(y) = h, R(z) = x, R(\text{Span}(h, x, x', y', z')) = 0,$
- 2)  $R(z') = h, R(y) = x, R(\text{Span}(h, x, x', y', z)) = 0,$
- 3)  $R(z') = -2x, R(y) = h, R(\text{Span}(h, x, x', z, y')) = 0,$
- 4)  $R(x') = h, R(y) = x, R(\text{Span}(h, x, y', z, z')) = 0,$
- 5)  $R(h) = -2x, R(x') = h, R(\text{Span}(x, y, z, y', z')) = 0,$
- 6)  $R(x') = y', R(y) = x, R(\text{Span}(h, x, y', z, z')) = 0,$
- 7)  $R(y) = x, R(z') = y', R(\text{Span}(h, x, x', y', z)) = 0.$

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Операторы типа 1 и 5 — единственные операторы, у которых ядро не является подалгеброй в  $\mathbb{M}$ . При этом ядро оператора 5 не содержит подалгебры, изоморфной  $sl_2(\mathbb{C})$ .

Рассмотрим операторы типа 2–4. У них образ равен  $I = \text{Span}(h, x)$ . При этом  $\dim([I, \text{Span}(h, x, y', z, z')]) = 4$ , в то время как  $\dim([I, \text{Span}(h, x, x', y', z)]) = 5$ . Следовательно, оператор 4 не может быть сопряжен оператору типа 2 или 3 с помощью автоморфизма алгебры  $\mathbb{M}$ .

Рассмотрим оператор  $R$  типа 3. Предположим, что существует автоморфизм  $\varphi \in \text{Aut}(\mathbb{M})$  такой, что оператор  $R_1 = \varphi^{-1} \circ R \circ \varphi$  является оператором типа 2.

Заметим, что так как  $\text{Ker}(R) = \text{Ker}(R_1)$  и  $\text{Im}(R) = \text{Im}(R_1)$ , то  $\varphi(x) = \gamma x$ ,  $\varphi(h) = h + \beta x$ , где  $\gamma, \beta \in \mathbb{C}$ ,  $\gamma \neq 0$ . Тогда  $R(\varphi(y)) = \varphi(x) = \gamma x$ . Следовательно,  $\varphi(y) = -\frac{\gamma}{2} z' + t$ , где  $t \in \text{Ker}(R)$ . Но тогда

$$[\varphi(h), \varphi(y)] = \left[ h + \beta x, -\frac{\gamma}{2} z' + t \right] = \gamma z' + t_1,$$

где  $t_1 \in \text{Ker}(R)$ . В то же время  $\varphi([h, y]) = \varphi(2y) = -\gamma z' + 2t$ ; противоречие.

Операторы типа 2–4 не могут быть сопряженными к операторам типа 6, 7, так как их образы являются неизоморфными алгебрами Ли.

Если  $R_1$  и  $R_2$  — операторы типа 6 и 7 соответственно, то  $[\text{Im}(R_1), \text{Ker}(R_1)] = \text{Span}(y', x)$ , в то время как  $[\text{Im}(R_2), \text{Ker}(R_2)] = \text{Span}(x, h, y')$ . Следовательно, операторы  $R_1$  и  $R_2$  не могут быть сопряжены автоморфизмом алгебры  $\mathbb{M}$ . Теорема доказана.

### 6. Случай $\dim(\text{Im}(R)) = 1$

С точностью до сопряжения автоморфизмами можно считать, что либо  $\text{Im}(R) = \text{Span}(h)$ , либо  $\text{Im}(R) = \text{Span}(x)$ .

**СЛУЧАЙ 6.1.** Предположим, что  $\text{Im}(R) = \text{Span}(h)$ . Рассмотрим  $t = \alpha h + a + b \in \text{Ker}(R)$ , где  $a \in \text{Span}(x, y, z)$ ,  $b \in \text{Span}(x', y', z')$ . Из условия  $[h, \text{Ker}(R)] \subset \text{Ker}(R)$  следует, что  $\alpha h, a, b \in \text{Ker}(R)$ .

Если  $h \notin \text{Ker}(R)$ , то  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(x, y, z, x', y', z')$  и с точностью до умножения на скаляр можно считать, что  $R(h) = h$ .

Предположим, что  $R(h) = 0$ . Тогда  $R(a) = h$  для некоторого  $a \in \{x, x', y, y', z, z'\}$ . С точностью до сопряжения группой автоморфизмов можно считать, что  $R(x) = h$ . По доказанному выше получаем

$$\text{Ker}(R) = \mathbb{C}h \oplus \text{Ker}(R) \cap \text{Span}(x, y, z) \oplus \text{Ker}(R) \cap \text{Span}(x', y', z').$$

Так как  $x \notin \text{Ker}(R)$ , то  $\dim(\text{Ker}(R) \cap \text{Span}(x, y, z)) < 3$ . Следовательно,  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, a, b, x', y', z')$ , где  $a = y + \alpha_1 x$ ,  $b = z + \alpha_2 x$ . Сопрягая автоморфизмами  $\exp(\theta_1 D_{x, z'})$  (см. (11)) и  $\exp(\theta_2 D_{x, z'})$  для подходящих значений параметров  $\theta_1$  и  $\theta_2$ , окончательно получаем, что  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x', y, y', z, z')$ .

**СЛУЧАЙ 6.2.** Предположим, что  $\text{Im}(R) = \text{Span}(x)$ . Рассмотрим  $t = \alpha_1 h + \alpha_2 x + \alpha_3 x' + \alpha_4 y + \alpha_5 y' + \alpha_6 z + \alpha_7 z' \in \text{Ker}(R)$ . Тогда  $[x, [x, t]] = -2\alpha_3 x$ . Если  $R(x) \neq 0$ , то  $\alpha_3 = 0$  и  $\text{Ker}(R) \subset \text{Span}(h, x, y, y', z, z')$ . А так как  $\dim(\text{Ker}(R)) = 6$ , то  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, y, y', z, z')$ ; противоречие.

Предположим, что  $R(h) \neq 0$ . В этом случае  $x' \notin \text{Ker}(R)$ . Следовательно, найдутся ненулевые скаляры  $\alpha, \beta \in \mathbb{C}$  такие, что  $\alpha h + \beta x' \in \text{Ker}(R)$ . Но тогда  $[x, \alpha h + \beta x'] = -2\alpha x + \beta h \in \text{Ker}(R)$ . А так как  $x \in \text{Ker}(R)$ , то  $h \in \text{Ker}(R)$ ; противоречие.

Таким образом,  $R(h) = R(x) = 0$ . Если в ядре  $\text{Ker}(R)$  не существует элемента вида  $x' + \alpha_1 y + \alpha_2 y' + \alpha_3 z + \alpha_4 z'$  для  $\alpha_i \in \mathbb{C}$  ( $i = 1, \dots, 4$ ), то  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, y, y', z, z')$  и с точностью до умножения на скаляр  $R(x') = x$ .

Предположим, что  $t = x' + \alpha_1 y + \alpha_2 y' + \alpha_3 z + \alpha_4 z' \in \text{Ker}(R)$  для некоторых  $\alpha_i \in \mathbb{C}$  ( $i = 1, \dots, 4$ ). Дополним векторы  $h, x, t$  векторами  $q_1, q_2, q_3$  до базиса  $\text{Ker}(R)$ , где

$$q_i = \beta_i y + \gamma_i y' + \delta_i z + \mu_i z', \quad i = 1, 2, 3, \quad \beta_i, \gamma_i, \delta_i, \mu_i \in \mathbb{C}.$$

Если система векторов  $\beta_i y + \delta_i z$  ( $i = 1, 2, 3$ ) имеет ранг 2, то система векторов  $[x, q_i]$  ( $i = 1, 2, 3$ ) тоже будет иметь ранг 2. Следовательно, в  $\text{Ker}(R)$  будут лежать элементы  $y, y', z, z', x'$ . Противоречие, так как в этом случае  $\text{Ker}(R) = \mathbb{M}$ .

Таким образом, можно считать, что  $q_1 = \beta y + \delta z$ ,  $q_2 = y'$ ,  $q_3 = z'$  и  $t = x' + \alpha_1 y + \alpha_3 z$ . С точностью до сопряжения автоморфизмами  $\exp(\theta D_{y, z'})$  и  $\exp(\xi D_{y', z})$  (для подходящих  $\theta, \xi \in \mathbb{C}$ ) можно считать, что  $q_1 = y$  и  $q_3 = x' + \alpha_3 z$ . Окончательно, сопрягая автоморфизмом  $\varphi = \exp\left(\frac{-\alpha_3}{4} D_{h, y'}\right)$ , действующим как

$$\varphi(h) = h + 2\alpha_3 y', \quad \varphi(x) = x, \quad \varphi(x') = x' - \alpha_3 z, \quad \varphi(y) = y - \alpha_3 h,$$

$$\varphi(y') = y', \quad \varphi(z) = z, \quad \varphi(z') = z',$$

получаем  $\text{Ker}(R) = \text{Span}(h, x, x', y, y', z')$  и  $R(z) = x$ .

**Теорема 5.** Пусть  $R : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$  — оператор Роты — Бакстера веса 0 такой, что  $\dim(\text{Im}(R)) = 1$ . Тогда с точностью до сопряжения автоморфизмами и умножения на скаляр оператор  $R$  имеет один из следующих видов:

- 1)  $R(h) = h, R(\text{Span}(x, y, z, x', y', z')) = 0,$
- 2)  $R(x) = h, R(\text{Span}(h, x', y, y', z, z')) = 0,$
- 3)  $R(x') = x, R(\text{Span}(h, x, y, y', z, z')) = 0,$
- 4)  $R(z) = x, R(\text{Span}(h, x, x', y, y', z')) = 0.$

При этом операторы типа 1–4 не сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Осталось показать, что операторы 1–4 не сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ . Оператор  $R_1$  типа 1 является единственным оператором, у которого  $[\text{Im}(R_1), \text{Ker}(R_1)] = \text{Ker}(R_1)$ . Для оператора  $R_2$  типа 2 справедливо  $\dim([\text{Im}(R_2), \text{Ker}(R_2)]) = 5$ . Для оператора  $R_3$  имеем

$$\dim([\text{Im}(R_3), \text{Ker}(R_3)]) = 3.$$

Для оператора  $R_4$  типа 4 будет

$$\dim([\text{Im}(R_4), \text{Ker}(R_4)]) = 4.$$

Следовательно, эти операторы не могут быть сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ . Теорема доказана.

## 7. Основная теорема

Из теорем 1–5 следует основной результат данной работы.

**Теорема 6.** Пусть  $R : \mathbb{M} \rightarrow \mathbb{M}$  — ненулевой оператор Роты — Бакстера веса 0. Тогда с точностью до сопряжения автоморфизмами и умножения на скаляр оператор  $R$  имеет один из следующих видов:

- 1)  $R(h) = x, R(x') = Cx - \frac{1}{2}h, R(y) = -z, R(z') = y', R(\text{Span}(x, y', z)) = 0,$   
 $C \in \mathbb{C},$
- 2)  $R(h) = y', R(y) = Cy' - \frac{1}{2}h, R(x') = -z, R(z') = x, R(\text{Span}(x, y', z)) = 0,$   
 $C \in \mathbb{C},$
- 3)  $R(x') = z', R(y) = Cx, R(z) = h, R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, C \in \mathbb{C} \setminus \{0\},$
- 4)  $R(x') = z', R(y) = h, R(z) = Cx, R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, C \in \mathbb{C} \setminus \{0\},$
- 5)  $R(x') = h + Cz', R(y) = -2z', R(z) = x, R(\text{Span}(h, x, z', y')) = 0, C \in \mathbb{C},$
- 6)  $R(h) = h, R(x') = z, R(z) = -x, R(\text{Span}(x, z', y, y')) = 0,$
- 7)  $R(x') = x, R(y') = z', R(z) = C_1x - y + C_2z', R(\text{Span}(h, x, y, z')) = 0,$   
 $C_1, C_2 \in \mathbb{C},$
- 8)  $R(y) = h, R(z) = x, R(\text{Span}(h, x, x', y', z')) = 0,$
- 9)  $R(z') = h, R(y) = x, R(\text{Span}(h, x, x', y', z)) = 0,$
- 10)  $R(z') = -2x, R(y) = h, R(\text{Span}(h, x, x', z, y')) = 0,$
- 11)  $R(x') = h, R(y) = x, R(\text{Span}(h, x, y', z, z')) = 0,$
- 12)  $R(h) = -2x, R(x') = h, R(\text{Span}(x, y, z, y', z')) = 0,$
- 13)  $R(x') = y', R(y) = x, R(\text{Span}(h, x, y', z, z')) = 0,$
- 14)  $R(y) = x, R(z') = y', R(\text{Span}(h, x, x', y', z)) = 0,$
- 15)  $R(h) = h, R(\text{Span}(x, y, z, x', y', z')) = 0,$
- 16)  $R(x) = h, R(\text{Span}(h, x', y, y', z, z')) = 0,$
- 17)  $R(x') = x, R(\text{Span}(h, x, y, y', z, z')) = 0,$
- 18)  $R(z) = x, R(\text{Span}(h, x, x', y, y', z')) = 0.$

При этом операторы типа 1–18 не сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ . Кроме того, операторы типов 1–5 при различных значениях параметра  $C$

также не сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$ . Операторы типа 7, отвечающие скалярам  $C_1$  и  $C_2$ , сопряжены автоморфизмами алгебры  $\mathbb{M}$  тогда и только тогда, когда  $C_1 = \pm C_2$ .

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Baxter G. An analytic problem whose solution follows from a simple algebraic identity // Pacific J. Math. 1960. V. 10. P. 731–742.
2. Rota G.-C. Baxter algebras and combinatorial identities. I // Bull. Am. Math. Soc. 1969. V. 75. P. 325–329.
3. Семенов-Тянь-Шанский М. А. Что такое классическая  $r$ -матрица // Функцион. анализ и его прил. 1983. Т. 17, № 4. С. 17–33.
4. Guo L. An introduction to Rota–Baxter algebra. Somerville, Massachusetts: International Press, 2012. (Surveys of Modern Mathematics; V. 4).
5. Kolesnikov P. S. Homogeneous averaging operators on simple finite conformal Lie algebras // J. Math. Phys. 2015. V. 56. 071702.
6. Pei J., Bai C., Guo L. Rota–Baxter operators on  $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$  and solutions of the classical Yang–Baxter equation // J. Math. Phys. 2014. V. 55. 021701.
7. Benito P., Gubarev V., Pozhidaev A. Rota–Baxter operators on quadratic algebras // Mediterr. J. Math. 2018. V. 15. P. 189.
8. Tang X., Zhang Y., Sun Q. Rota–Baxter operators on 4-dimensional complex simple associative algebras // Appl. Math. Comp. 2014. V. 229. P. 173–186.
9. Sokolov V. V. Classification of constant solutions of the associative Yang–Baxter equation on  $\text{Mat}_3$  // Theor. Math. Phys. 2013. V. 176, N 3. P. 1156–1162.
10. Goncharov M., Gubarev V. Rota–Baxter operators of nonzero weight on the matrix algebra of order three // Linear and Multilinear Algebra. 2020. V. 70, N 6. P. 1055–1080.
11. Gubarev V. Rota–Baxter operators of weight zero on upper-triangular matrices of order three // Mediterr. J. Math. 2024. V. 21, N 7. P. 200.
12. Bardakov V. G., Nikonov I. M., Zhelaybin V. N. Lie Rota–Baxter operators on the Sweedler algebra  $H_4$  // Intern. J. Algebra Comput. 2024. V. 34, N 8. P. 1159–1189.
13. Володина Т. А., Губарев В. Ю. Операторы Роты – Бакстера на простой йордановой супералгебре  $D_t$  // Сиб. мат. журн. 2022. Т. 63, № 4. С. 768–782.
14. Мальцев А. И. Аналитические лупы // Мат. сб. 1955. Т. 3. С. 569–575.
15. Кузьмин Е. Н., Шестаков И. П. Неассоциативные структуры // Алгебра-6. М.: ВИНТИ, 1990. (Итоги науки и техники. Современные проблемы математики. Фундаментальные направления. Т. 57).
16. Sagle A. A. Simple Malcev algebras over fields of characteristic zero // Pacific J. Math. 1962. V. 12, N 3. P. 1057–1078.
17. Кузьмин Е. Н. Структура и представления конечномерных алгебр Мальцева // Исследования по теории колец и алгебр. Новосибирск: Наука, 1989. С. 75–101. (Тр. Ин-та математики СО АН СССР; Т. 16)
18. Fulton W., Harris J. Representation theory: a first course. New York: Springer-Verl., 1991.
19. Stitzinger E. On nilpotent and solvable Malcev algebras // Proc. Am. Math. Soc. 1984. V. 92. P. 157–163.
20. Elduque A. On maximal subalgebras of central simple Malcev algebras // J. Algebra. 1986. V. 103. P. 216–227.
21. Goncharov M. E. Structures of Malcev bialgebras on a simple son-Lie Malcev algebra // Commun. Algebra. 2012. V. 40, N 8. P. 3071–3094.

Поступила в редакцию 9 августа 2025 г.

После доработки 26 августа 2025 г.

Принята к публикации 3 сентября 2025 г.

Гончаров Максим Евгеньевич (ORCID 0000-0002-0893-8541)  
Новосибирский государственный университет,  
ул. Пирогова, 1, Новосибирск 630090  
goncharov.gme@gmail.com